
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

GIOVANNI SANSONE

Valutazione dell'errore nel calcolo effettivo del periodo del moto perturbato in un caso tipico di prima approssimazione

*Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie
2, Vol. 1 (1939), n.5, p. 422–426.*

Unione Matematica Italiana

<[http:
//www.bdim.eu/item?id=BUMI_1939_2_1_5_422_0](http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1939_2_1_5_422_0)>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)*

SIMAI & UMI

<http://www.bdim.eu/>

Valutazione dell'errore nel calcolo effettivo del periodo del moto perturbato in un caso tipico di prima approssimazione.

Nota di GIOVANNI SANSONE (a Firenze).

Sunto. - *L'A. trova il termine complementare di una formula di T. LEVI-CIVITA pel calcolo effettivo del periodo in un caso tipico di prima approssimazione.*

1. Se $F(s)$ è una funzione reale, continua insieme alla sua derivata prima, in un intervallo (s_1, s_2) , $s_1 < s_2$, e se

$$F(s_1) = 0, \quad F(s_2) = 0, \quad \lim_{s \rightarrow s_1+0} F(s)/(s - s_1) \neq 0, \quad \lim_{s \rightarrow s_2-0} F(s)/(s - s_2) \neq 0,$$

un teorema di WEIERSTRASS ⁽¹⁾ assicura che se $s(t)$ è una soluzione dell'equazione

$$\left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = F(s),$$

tale che per $t = t_0$ assuma un valore $s(t_0)$ soddisfacente la limitazione $s_1 < s(t_0) < s_2$, allora $s(t)$ è una funzione periodica, col periodo T espresso dalla formula

$$(I) \quad T = 2 \int_{s_1}^{s_2} \frac{ds}{\sqrt{F(s)}}.$$

T. LEVI-CIVITA ⁽²⁾ nel caso particolare che

$$F(\varepsilon, s) = \omega^2(s - s_1)(s_2 - s) + \varepsilon g(s),$$

ha dato in prima approssimazione la formula

$$(1) \quad T = \frac{2\pi}{\omega} - \frac{\varepsilon}{\omega^3} \int_0^\pi \lambda(s) dx \quad (3),$$

⁽¹⁾ Cfr. a) K. WEIERSTRASS, *Ueber eine Gattung reell periodischer Functionen*, « Math. Werke », II, pp. 1-18; b) T. LEVI-CIVITA e U. AMALDI, *Lezioni di Meccanica Razionale*, (Bologna, 1926), T. II, parte 1^a, pp. 28-33.

⁽²⁾ T. LEVI-CIVITA, *Sul calcolo effettivo del periodo in un caso tipico di prima approssimazione*, « Revista de Ciencias », (Lima, Perù), 38, (1937), n. 421, pp. 71-78.

⁽³⁾ Operando sulla (1) con due integrazioni per parti N. CARTOVITCH ha ottenuto la formula

$$T = \frac{2\pi}{\omega} + \frac{\varepsilon}{\omega^3} \int_0^\pi g''(s) \operatorname{sen}^2 \alpha dx.$$

[N. CARTOVITCH, *Sul calcolo effettivo del moto perturbato in un caso tipico di prima approssimazione*, « Rend. R. Acc. Naz. dei Lincei », (6), 27, (1938), pp. 45-70].

dove

$$(2) \quad \lambda(s) = -\frac{1}{\omega^2} \frac{G(s; s_1, s_2)}{V(s; s_1, s_2)},$$

con

$$(3) \quad G(s; s_1, s_2) = \begin{vmatrix} g(s) & s & 1 \\ g(s_1) & s_1 & 1 \\ g(s_2) & s_2 & 1 \end{vmatrix}, \quad V(s; s_1, s_2) = \begin{vmatrix} s^2 & s & 1 \\ s_1^2 & s_1 & 1 \\ s_2^2 & s_2 & 1 \end{vmatrix},$$

e

$$(4) \quad 2s = (s_1 + s_2) + (s_1 - s_2) \cos \alpha.$$

Daremo qui il termine complementare della (1), e per questo dimostreremo che se $g(s)$ è continua insieme alle sue derivate prime e seconde in un tratto (\bar{s}_1, \bar{s}_2) , $\bar{s}_1 < s_1 < s_2 < \bar{s}_2$, sussiste la formula

$$(II) \quad T = \frac{2\pi}{\omega} - \frac{\varepsilon}{\omega} \int_0^\pi \lambda(s) dx + \varepsilon^{3/2} O(1).$$

2. L'equazione

$$(5) \quad F(\varepsilon, s) = \omega^2(s - s_1)(s_2 - s) + \varepsilon g(s) = 0,$$

è soddisfatta dalla coppia di valori $\varepsilon = 0$, $s = s_1$, e poichè si ha

$$F_s(0, s_1) = \omega^2(s_2 - s_1) \neq 0,$$

la (5), per ε sufficientemente piccolo, ammette la radice

$$s_1^* = s_1 - \varepsilon \frac{F_s(0, s_1)}{F_s(0, s_1)} + \varepsilon^2 O(1)$$

ossia

$$(6)_1 \quad s_1^* = s_1 - \varepsilon \frac{g(s_1)}{\omega^2(s_2 - s_1)} + \varepsilon^2 O(1).$$

e analogamente l'altra radice

$$(6)_2 \quad s_2^* = s_2 + \varepsilon \frac{g(s_2)}{\omega^2(s_2 - s_1)} + \varepsilon^2 O(1),$$

e giova notare che dalle (6)₁, (6)₂ segue che per ε sufficientemente piccolo è $s_1^* < s_2^*$.

Si ha $F(\varepsilon, s_1^*) = 0$, $F(\varepsilon, s_2^*) = 0$, e dalla formula di interpolazione di NEWTON arrestata ai termini del secondo ordine otteniamo per s variabile in (s_1, s_2)

$$F(\varepsilon, s) = F(\varepsilon, s_1^*) + (s - s_1^*) \frac{F(\varepsilon, s_2^*) - F(\varepsilon, s_1^*)}{s_2^* - s_1^*} + \frac{1}{2} (s - s_1^*)(s - s_2^*) R(\varepsilon, s).$$

con

$$R(\varepsilon, s) = -2\omega^2 + \varepsilon g''(s), \quad \bar{s}_1 < \bar{s} < \bar{s}_2;$$

potremo perciò porre

$$(7) \quad F(\varepsilon, s) = \omega^2(s - s_1^*)(s_2^* - s)[1 + \varepsilon r(\varepsilon, s)],$$

con $|r(\varepsilon, s)|$ uniformemente limitato rispetto ad ε sufficientemente piccolo, ed s variabile in (\bar{s}_1, \bar{s}_2) .

Sostituendo le (6)₁, (6)₂ nella (7) e tenuto conto della (5) abbiamo

$$\begin{aligned} & \omega^2(s - s_1)(s_2 - s) + \varepsilon g(s) = \\ = & \omega^2 \left[(s - s_1) + \varepsilon \frac{g(s_1)}{\omega^2(s_2 - s_1)} + \varepsilon^2 O(1) \right] \left[(s_2 - s) + \varepsilon \frac{g(s_2)}{\omega^2(s_2 - s_1)} + \varepsilon^2 O(1) \right] \times \\ & \times [1 + \varepsilon r(\varepsilon, s)], \end{aligned}$$

$$\omega^2(s - s_1)(s_2 - s)r(\varepsilon, s) = g(s) - \frac{g(s_1)}{s_2 - s_1}(s_2 - s) - \frac{g(s_2)}{s_2 - s_1}(s - s_1) + \varepsilon \omega^2 h(\varepsilon, s),$$

con $h(\varepsilon, s)$ uniformemente limitata rispetto ad ε ed s , e da quest'ultima, tenuto conto delle (2) e (3) otteniamo

$$(8) \quad r(\varepsilon, s) = \lambda(s) + \varepsilon \frac{h(\varepsilon, s)}{(s - s_1)(s_2 - s)}.$$

Si ha

$$\begin{aligned} (9)_1 \quad \lim_{s \rightarrow s_1} \lambda(s) &= -\frac{1}{\omega^2} \begin{vmatrix} g'(s_1) & 1 & 0 \\ g(s_1) & s_1 & 1 \\ g(s_2) & s_2 & 1 \end{vmatrix} : \begin{vmatrix} 2s_1 & 1 & 0 \\ s_1^2 & s_1 & 1 \\ s_2^2 & s_2 & 1 \end{vmatrix} = \\ &= \frac{-1}{\omega^2(s_2 - s_1)^2} \begin{vmatrix} g'(s_1) & 1 & 0 \\ g(s_1) & s_1 & 1 \\ g(s_2) & s_2 & 1 \end{vmatrix}; \end{aligned}$$

e analogamente

$$(9)_2 \quad \lim_{s \rightarrow s_2} \lambda(s) = \frac{1}{\omega^2(s_2 - s_1)^2} \begin{vmatrix} g'(s_2) & 1 & 0 \\ g(s_1) & s_1 & 1 \\ g(s_2) & s_2 & 1 \end{vmatrix};$$

ne viene che la funzione $\lambda(s)$ è finita continua in (\bar{s}_1, \bar{s}_2) , e si verificherà pure facilmente che essa ha derivata continua nello stesso intervallo e perciò limitata.

Abbiamo ora per le (6)₁, (6)₂, (8)

$$\begin{aligned} (s - s_1^*)(s_2^* - s)[r(\varepsilon, s) - \lambda(s)] &= (s - s_1)(s_2 - s)[r(\varepsilon, s) - \lambda(s)] + \varepsilon O(1) = \\ &= \varepsilon h(\varepsilon, s) + \varepsilon O(1) = \varepsilon k(\varepsilon, s), \end{aligned}$$

con $k(\varepsilon, s)$ uniformemente limitata rispetto ad ε ed s , ed anche

$$(10) \quad r(\varepsilon, s) = \lambda(s) + \varepsilon \frac{k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)},$$

la quale mostra che il termine $\varepsilon k(\varepsilon, s)/(s - s_1^*)(s_2^* - s)$ è uniformemente limitato rispetto ad ε ed s .

Si ha dalla (I), per il periodo T corrispondente alla funzione $F(\varepsilon, s) = \omega^2(s - s_1)(s_2 - s) + \varepsilon g(s)$,

$$T = \frac{2}{\omega} \int_{s_1^*}^{s_2^*} \frac{ds}{\sqrt{(s - s_1^*)(s_2^* - s)[1 + \varepsilon r(\varepsilon, s)]}},$$

e col cambiamento di variabile

$$(11) \quad 2s = (s_1^* + s_2^*) - (s_2^* - s_1^*) \cos \alpha,$$

$$T = \frac{2}{\omega} \int_0^\pi \frac{1}{\sqrt{1 + \varepsilon r(\varepsilon, s)}} dx;$$

ma

$$[1 + \varepsilon r(\varepsilon, s)]^{-1/2} = 1 - \frac{1}{2} \varepsilon r(\varepsilon, s) + \varepsilon^2 O(1),$$

perciò, tenuto conto della (10),

$$(12) \quad T = \frac{2\pi}{\omega} - \frac{\varepsilon}{\omega} \int_0^\pi \lambda(s) dx + \varepsilon^2 \int_0^\pi \frac{k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx + \varepsilon^2 O(1),$$

con s espresso dalla (11).

Osserviamo che si ha

$$\begin{aligned} \varepsilon \int_0^\pi \frac{k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx &= \int_0^{\varepsilon^{1/2}} \frac{\varepsilon k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx + \int_{\pi - \varepsilon^{1/2}}^\pi \frac{\varepsilon k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx + \\ &+ \varepsilon \int_{\varepsilon^{1/2}}^{\pi - \varepsilon^{1/2}} \frac{k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx; \end{aligned}$$

ma

$$\begin{aligned} \int_0^{\varepsilon^{1/2}} \frac{\varepsilon k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx &= \varepsilon^{1/2} O(1), \quad \int_{\pi - \varepsilon^{1/2}}^\pi \frac{\varepsilon k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx = \varepsilon^{1/2} O(1), \\ \varepsilon \int_{\varepsilon^{1/2}}^{\pi - \varepsilon^{1/2}} \frac{k(\varepsilon, s)}{(s - s_1^*)(s_2^* - s)} dx &= \varepsilon O(1) \int_{\varepsilon^{1/2}}^{\pi - \varepsilon^{1/2}} \frac{dx}{\operatorname{sen}^2 \alpha} = \varepsilon O(1) \operatorname{ctg} \varepsilon^{1/2} = \varepsilon^{1/2} O(1), \end{aligned}$$

e la (12) dà

$$(13) \quad T = \frac{2\pi}{\omega} - \frac{\varepsilon}{\omega} \int_0^\pi \lambda(s) dx + \varepsilon^{3/2} O(1).$$

Se teniamo conto che $\lambda(s)$ ha derivata prima limitata in (s_1, s_2) , dalle (11), (6)₁, (6)₂ otteniamo

$$\lambda(s) = \lambda \left[\frac{s_1 + s_2}{2} - \frac{s_2 - s_1}{2} \cos \alpha \right] + \varepsilon O(1),$$

e sostituendo nella (13) si ottiene appunto la (II).