
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

ROBERTO CONTI

Sulla prolungabilità delle soluzioni di un sistema di equazioni differenziali ordinarie.

Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 3, Vol. 11
(1956), n.4, p. 510–514.

Zanichelli

<http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1956_3_11_4_510_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

Sulla prolungabilità delle soluzioni di un sistema di equazioni differenziali ordinarie.

Nota di ROBERTO CONTI (a Firenze)

Sunto. - *Facendo seguito ad una Nota dello stesso A. pubblicata nel precedente fascicolo di questo Bollettino si dà un nuovo e più generale criterio di prolungabilità delle soluzioni di un sistema di equazioni differenziali ordinarie.*

A tale criterio si perviene mediante l'introduzione di una certa funzione V seguendo un indirizzo inaugurato da A. M. LIAPUNOV per le sue ricerche sulla stabilità e ripreso negli ultimi anni da altri AA. per studiare proprietà di unicità e di limitatezza delle soluzioni.

1. L'idea di collegare ad un sistema di equazioni differenziali

$$dx_i/dt = f_i(t, x_1, \dots, x_n), \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

una funzione $V(t, x_1, \dots, x_n)$ in modo da tradurre talune proprietà della funzione stessa in proprietà delle soluzioni del sistema risale ad A. M. LIAPUNOV che su di essa ha fondato il cosiddetto « secondo metodo » della teoria della stabilità ⁽¹⁾.

Solo a distanza di molti anni si è pensato di impiegare opportune funzioni V per studiare proprietà delle soluzioni di un sistema diverse dalla stabilità ⁽²⁾.

⁽¹⁾ M. A. LIAPOUNOFF, *Problème général de la stabilité du mouvement*, « Ann. Fac. Sci. Toulouse », (2) 9 (1907), 27-474; v. in particolare p. 256 e segg. Cfr., anche per la bibliografia sul « secondo metodo »: G. SANSONE e R. CONTI, *Equazioni differenziali non lineari*, Monografie Matematiche del C. N. R., 3, Roma 1956; in particolare Cap. IX, § 1.

⁽²⁾ Per l'unicità delle soluzioni si veda: H. OKAMURA, a) *Sur l'unicité des solutions d'un système d'équations différentielles ordinaires*, « Mem. Coll. Sci. Kyoto Imp. Univ. », Series A. 23 (1941), 225-231; b) *Condition nécessaire et suffisante remplie par les équations différentielles ordinaires sans points de PEANO*, ibid. 24 (1942), 21-28; K. HAYASHI-T. YOSHIZAWA, *New treatise of solutions of a system of ordinary differential equations and its applications to the uniqueness theorems*, ibid., 26 (1951), 225-233.

Per la limitatezza delle soluzioni si veda: T. YOSHIZAWA, a) *Note on the boundedness of solutions of a system of differential equations*, ibid., 28 (1953), 293-293; b) *Note on the boundedness and the ultimate boundedness of solutions of $x' = F(t, x)$* , ibid., 29 (1955), 275-291; K. HAYASHI, *On transformations of differential equations*, ibid., 28 (1954), 313-325.

In questo ordine di idee ci occuperemo in questa Nota della proprietà di prolungabilità delle soluzioni pervenendo ad un criterio nel quale è possibile inquadrare tutti quelli precedentemente noti.

Passiamo ora a precisare i termini della questione.

2. Il sistema di $n \geq 1$ equazioni differenziali ordinarie lo scriviamo in notazioni vettoriali

$$(1) \quad \dot{x} = f(t, x) \quad (\dot{x} = dx/dt)$$

indicando con t un numero reale, $a < t < b$, $-\infty \leq a < b \leq +\infty$, e con x un vettore di componenti x_1, \dots, x_n reali. Il simbolo f indica un vettore di componenti $f_i = f_i(t, x_1, \dots, x_n)$ reali definite nell'insieme

$$S: \quad -\infty \leq a < t < b \leq +\infty \quad , \quad 0 \leq \sum x_i^2 < +\infty$$

dell' E_{n+1} euclideo; le f_i saranno supposte continue rispetto al punto (t, x_1, \dots, x_n) cosicchè per ogni punto $(t_0, x_1^0, \dots, x_n^0) \in S$ passa almeno una soluzione $x = x(t)$ del sistema (1).

Detto t_0^+ l'estremo superiore dei valori t per cui una soluzione è definita e t_0^- l'estremo inferiore di tali valori, avremo $a \leq t_0^- < < t_0^+ \leq b$ e si dirà che la soluzione considerata è prolungabile in futuro se $t_0^+ = b$ è che non è prolungabile in futuro se invece $t_0^+ < b$.

Nel n. 4 daremo appunto un criterio, basato sull'introduzione di un'opportuna funzione $V(t, x_1, \dots, x_n)$ associata al sistema, per la prolungabilità delle soluzioni e mostreremo poi (n. 5) in quali rapporti il criterio trovato si trovi con quelli preesistenti.

3. Ciò premesso dimostriamo il seguente

LEMMA (3). *Sia $\omega(t, u)$ una funzione reale definita per $(t, u) \in S_1$ con*

$$S_1: \quad a < t < b \quad , \quad 0 < u < +\infty$$

ivi continua; sia $u_0(t)$ l'integrale superiore dell'equazione

$$(2) \quad \dot{u} = \omega(t, u)$$

(3) Ad una limitazione analoga a quella fornita dal presente Lemma, sebbene ottenuta in ipotesi diverse dalle nostre e per taluni aspetti più restrittive, seguendo un metodo diverso dal nostro, perviene TOKUI SATO, col teorema 17 del lavoro: *Sur l'équation intégrale non linéaire de* VOLTERRA, « *Compositio Math.* », 11 (1953), 271-290.

uscende dal punto $Q_0 = (t_0, u_0)$ di S_1 e sia T_0^+ l'estremo superiore dei valori di t per cui $u_0(t)$ è definito.

Sia $V(t, x) = V(t, x_1, \dots, x_n)$ una funzione reale definita in S , ivi continua con le derivate prime e non negativa.

Valga la disuguaglianza (4)

$$(3) \quad V_x(t, x)f(t, x) + V_t(t, x) \leq \omega(t, V(t, x))$$

in tutti i punti $(t, x) \in S$ nei quali la $V(t, x)$ è positiva ed esista inoltre un punto (t_0, x^0) tale che

$$(3') \quad V(t_0, x^0) = u_0.$$

In queste condizioni per ogni soluzione $x = x(t)$ del sistema

$$(1) \quad \dot{x} = f(t, x)$$

uscente dal punto $P_0 = (t_0, x^0) \in S$ si ha

$$(4) \quad V(t, x(t)) \leq u_0(t), \quad t_0 \leq t < T_0^+.$$

Si prenda t_1 ad arbitrio, tale che $t_0 < t_1 < T_0^+$; esiste (5) un $\varepsilon_1 > 0$, dipendente da t_1 , tale che l'integrale superiore $u_0(t, \varepsilon)$ di

$$(5) \quad \dot{u} = \omega(t, u) + \varepsilon$$

uscente da $Q_0 = (t_0, u_0)$ è definito per $t_0 \leq t \leq t_1$, per ogni $0 < \varepsilon < \varepsilon_1$ ed è inoltre

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} u_0(t, \varepsilon) = u_0(t)$$

uniformemente rispetto a $t \in [t_0, t_1]$.

Per provare la (4) basta far vedere che se $x(t)$ è una soluzione del sistema (1) uscente da $P_0 = (t_0, x^0) \in S$, soddisfacente la (3'), è per $t_0 \leq t \leq t_1$, $0 < \varepsilon < \varepsilon_1$

$$(6) \quad V(t, x(t)) \leq u_0(t, \varepsilon).$$

Da questa seguirà, per $\varepsilon \rightarrow 0^+$, $V(t, x(t)) \leq u_0(t)$ per $t_0 \leq t \leq t_1$ e quindi, data l'arbitrarietà di t_1 , per $t_0 \leq t < T_0^+$, cioè la (4).

(4) Il simbolo V_x sta ad indicare il vettore di componenti V_{x_1}, \dots, V_{x_n} e $V_x f$ indica il prodotto scalare del vettore V_x per il vettore f .

(5) Cfr. E. KAMKE, *Differentialgleichungen reeller Funktionen*, Leipzig, 1930; p. 83. La dimostrazione del Lemma segue da vicino quella del Teorema I della nostra Nota: *Limitazioni « in ampiezza » delle soluzioni di un sistema di equazioni differenziali*, apparsa nel precedente fascicolo di questo Bollettino; la riportiamo principalmente per comodità del lettore.

Procediamo per assurdo e perciò, avendo fissato t_1 ed $\varepsilon_1 > 0$, ammettiamo che esista un ε_2 , $0 < \varepsilon_2 < \varepsilon_1$, ed un qualche valore di $t \in [t_0, t_1)$, per cui la (6) non vale ossia per cui $V(t, x(t)) > u_0(t, \varepsilon_2)$.

Detto t_2 l'estremo inferiore di tali valori di $t \in [t_0, t_1)$ avremo, per la continuità di $V(t, x(t))$

$$(7) \quad V(t_2, x(t_2)) = u_0(t_2, \varepsilon_2)$$

ed esisteranno numeri $h > 0$, prossimi a zero quanto si vuole, tali che

$$V(t_2 + h, x(t_2 + h)) > u_0(t_2 + h, \varepsilon_2)$$

e quindi avremo

$$dV(t, x(t))/dt|_{t=t_2} \geq du_0(t, \varepsilon_2)/dt|_{t=t_2}.$$

D'altronde avendosi per ogni soluzione $x = x(t)$ di (1)

$$dV(t, x(t))/dt = V_x(t, x(t))f(t, x(t)) + V_t(t, x(t)),$$

segue, tenendo presente la (7)

$$\begin{aligned} V_x(t_2, x(t_2))f(t_2, x(t_2)) + V_t(t_2, x(t_2)) &\geq du_0(t, \varepsilon_2)/dt|_{t=t_2} = \\ &= \omega(t_2, u_0(t_2, \varepsilon_2)) + \varepsilon_2 = \omega(t_2, V(t_2, x(t_2))) + \varepsilon_2, \end{aligned}$$

e quindi, essendo $\varepsilon_2 > 0$, si ha

$$V_x(t_2, x(t_2))f(t_2, x(t_2)) + V_t(t_2, x(t_2)) > \omega(t_2, V(t_2, x(t_2))).$$

Ma poichè $u_0(t, \varepsilon_2)$ è (per $t_0 \leq t < t_1$ e in particolare) per $t = t_2$ necessariamente positivo, cosicchè $V(t_2, x(t_2)) > 0$, l'ultima disuguaglianza scritta contrasta la (3).

4. Dal Lemma ora dimostrato deriva subito il criterio di prolungabilità enunciato in principio:

TEOREMA. - Valgano le ipotesi del Lemma ed inoltre la (3) e la (3') valgano per una funzione $V(t, x)$ tale che

$$(8) \quad \lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} V(t, x) = +\infty, \quad (\|x\| = \sqrt{\sum x_i^2}).$$

Se, con le notazioni usate nell'enunciato del Lemma, è $T_0^+ = b$, allora le soluzioni del sistema

$$(1) \quad \dot{x} = f(t, x)$$

uscanti da $P_0 = (t_0, x^0)$ sono tutte prolungabili in futuro (n. 1).

Infatti se una di tali soluzioni, $x(t)$, non fosse prolungabile si

avrebbe per essa $t_0^+ < b = T_0^+$ e quindi anche ⁽⁶⁾

$$\lim_{t \rightarrow t_0^+} \|x(t)\| = +\infty$$

e per l'ipotesi (8) la $V(t, x(t))$ assumerebbe in ogni intorno sinistro di t_0^+ valori maggiori di qualunque numero prefissato. Ma allora non varrebbe la (4).

5. M. A. KRASNOSEL'SKII ed S. G. KREIN ⁽⁷⁾ hanno studiato la prolungabilità delle soluzioni di un sistema (1) con $-\infty < t < +\infty$, con x variabile in uno spazio E di BANACH e con $f(t, x)$ operatore continuo, $f \in E$.

Nel caso particolare che E sia il nostro E_{n+1} euclideo il risultato dei due A.A. si riduce al nostro Teorema del n. 4, nel caso particolare che 1) $V(t, x)$ sia indipendente da t ; 2) sia $\omega(t, u) = \lambda(t)h(u)$, con $\lambda(t)$, $h(u)$ funzioni continue non negative per $-\infty < t < +\infty$, $0 \leq u$, rispettivamente e con

$$\int \frac{du}{h(u)} = +\infty.$$

Se invece si mantengono sulla $\omega(t, u)$ le ipotesi generali del Lemma e si particularizza la $V(t, x)$ prendendo la « ampiezza »

$$V(t, x_1, \dots, x_n) = \left(\sum_1^n x_i^2 \right)^{1/2}$$

allora si ottengono, nel campo reale, il Teorema 1 ed il Corollario 1 della nostra Nota citata in ⁽⁵⁾. Come si è osservato in detta Nota il Corollario ora ricordato comprende come caso particolare il noto criterio di prolungabilità di A. WINTNER ⁽⁸⁾.

Possiamo ora aggiungere che tale Corollario include anche i risultati relativi alla prolungabilità contenuti in un recente lavoro di R. V. PETROPAVLOVSKAJA ⁽⁹⁾ di cui siamo venuti a conoscenza dopo la pubblicazione della Nota stessa.

⁽⁶⁾ In virtù di un teorema di K. MAYRHOFER, *Über die Enden der Integralkurven bei gewöhnlichen Differentialgleichungen*, « Monatsh. f. Math. u. Phys. », 41 (1934), 183-187; cfr. anche G. SANSONE-R. CONTI, Op. cit. in ⁽⁴⁾, Cap. I, § 1.

⁽⁷⁾ M. A. KRASNOSEL'SKII - S. G. KREIN, *Teoremi di esistenza non locale e teoremi di unicità per i sistemi di equazioni differenziali ordinarie*, « Doklady Akad. Nauk SSSR », 102 (1955), 13-16 (russo).

⁽⁸⁾ A. WINTNER, *The infinities of the non-local existence problem of ordinary differential equations*, « Am. Jour. of Math. », 68 (1946), 173-178.

⁽⁹⁾ R. V. PETROPAVLOVSKAJA, *Sulla prolungabilità delle soluzioni dei sistemi di equazioni differenziali*, « Vestnik Leningr. Univ. », N. 7, Serija Mat. Meh. i Astron., 1956, 40-59 (russo) in particolare cfr. il teorema 1.