
ATTI ACCADEMIA NAZIONALE DEI LINCEI
CLASSE SCIENZE FISICHE MATEMATICHE NATURALI

RENDICONTI

GAETANO FICHERA

Sul teorema di Cauchy-Morera per le funzioni analitiche di più variabili complesse

*Atti della Accademia Nazionale dei Lincei. Classe di Scienze Fisiche,
Matematiche e Naturali. Rendiconti, Serie 8, Vol. 74 (1983), n.6, p. 336–350.*

Accademia Nazionale dei Lincei

<http://www.bdim.eu/item?id=RLINA_1983_8_74_6_336_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

Analisi matematica. — *Sul teorema di Cauchy-Morera per le funzioni analitiche di più variabili complesse.* Nota (*) del Socio GAETANO FICHERA.

SUMMARY. — A Cauchy-Morera theorem is proved for a function w of n complex variables, assuming only $w \in L^1_{\text{loc}}$. A related result of Bochner, concerning continuous functions, is extended to a larger function class.

Sia Ω un aperto dello spazio cartesiano \mathbf{R}^{2n} delle $2n$ variabili reali $x_1, y_1, \dots, x_n, y_n$, sul quale si rappresenta lo spazio \mathbf{C}^n delle n variabili complesse $z_1 = x_1 + iy_1, \dots, z_n = x_n + iy_n$. Il teorema di Cauchy-Morera afferma che

La funzione a valori complessi $w(z_1, \dots, z_n)$, continua in Ω , è funzione olomorfa in Ω di z_1, \dots, z_n se e solo se

$$(1) \quad \int_{\partial\sigma^{n+1}} w(z_1, \dots, z_n) dz_1 \cdots dz_n = 0,$$

essendo σ^{n+1} un qualsiasi $n+1$ -simpleso regolare contenuto in Ω (1).

Il teorema, classicamente noto per $n=1$, sia per quanto concerne la necessità della (1) (Cauchy, 1825), sia per quanto attiene alla sua sufficienza (Morera, 1886), è stato oggetto di numerose ricerche per $n \geq 2$. Poincaré [1] per primo dimostrò, per $n=2$, la necessità della (1) ed analogo risultato ottenne Volterra [2] qualche anno dopo. Il risultato di Poincaré trovasi incluso nel Trattato di Picard [3] (p. 253). Fra le varie dimostrazioni fornite per il teorema di Cauchy (necessità della condizione (1)) nel caso $n=2$, occorre ricordare quella dovuta a Nalli e Andreoli [4], [5] per la generalità concessa a σ^3 . Usando il calcolo delle forme differenziali esterne, non ancora sviluppatosi all'epoca di Poincaré e di Volterra, la dimostrazione della necessità della (1) per l'olomorfia di w in Ω è pressochè immediata, come ha fatto vedere Wirtinger [6], il quale ha anche ottenuto estensioni del teorema di Cauchy considerando condizioni integrali nelle quali σ^{n+1} viene sostituito con un $(n+l)$ -simpleso ($1 \leq l \leq n$). Di maggiore impegno è l'estensione al caso $n > 1$ del teorema di Morera (sufficienza della condizione (1)). Il problema si semplifica notevolmente supponendo la w funzione delle $2n$ variabili reali $x_1, y_1, \dots, x_n, y_n$ di classe $C^1(\Omega)$. In tali ipotesi, la sufficienza della (1) venne dimostrata da Volterra [2] e, successivamente, da

(*) Presentata nella seduta del 23 giugno 1983.

(1) Si veda nel prosieguo di questa Nota la definizione da noi assunta di k -simpleso regolare.

E. Pascal [7]. La questione diventa, però, veramente difficile se si suppone, soltanto, che w appartiene a $C^0(\Omega)$. Si deve a Severi [8] la prima dimostrazione del teorema di Morera, per $n=2$, nella sola ipotesi $w \in C^0(\Omega)$. Il risultato di Severi è stato esteso in varie direzioni da diversi Autori. In particolare Martinelli [9], ispirandosi alla dimostrazione data da Severi in [8], ha mostrato sufficienti per l'olomorfia di w le condizioni integrali, nelle quali σ^{n+1} viene sostituito con σ^{n+1} , introdotte da Wirtinger e delle quali, come si è sopra accennato, questo Autore aveva mostrato la necessità. Per una generalizzazione al caso $n \geq 2$ del teorema di Morera, si veda anche la Monografia [10] (p. 198).

Si deve a Bochner [11] un generale teorema, il quale contiene tutte le estensioni del teorema di Cauchy-Morera, comprese quelle dovute a Wirtinger ed a Martinelli (2).

Scopo di questa Nota è dimostrare il teorema di Cauchy-Morera per $n \geq 1$ e, più in generale, il teorema di Bochner nella sola ipotesi che sia $w \in L^p_{loc}(\Omega)$ ($p \geq 1$). Il conseguimento di tali obiettivi è reso possibile dalla preliminare dimostrazione dell'equivalenza di tre prolungamenti dell'operatore di differenziazione d per le forme differenziali esterne.

1. Detto m un intero positivo, consideriamo la funzione della variabile reale t così definita: $\mu(t) = c_m \exp[(t^2 - 1)^{-1}]$ per $|t| < 1$ e $\mu(t) = 0$ per $|t| \geq 1$, essendo

$$c_m = \left\{ \int_0^1 \exp[(t^2 - 1)^{-1}] t^{m-1} dt \right\}^{-1}.$$

La funzione $\mu(t)$ appartiene a $\mathring{C}^\infty(\mathbf{R})$ ed ha supporto contenuto in $[-1, 1]$. Si indichi con $x = (x_1, \dots, x_m)$ il punto dello spazio cartesiano reale \mathbf{R}^m ; $|x|$ denoti il modulo di x , cioè $|x| = \left(\sum_{h=1}^m x_h^2 \right)^{\frac{1}{2}}$. Per ogni $\varepsilon > 0$, si ponga: $\mu_\varepsilon(x) = (m\omega_m \varepsilon^m)^{-1} \mu(|x|/\varepsilon)$, essendo ω_m la misura del campo sferico di raggio 1 di \mathbf{R}^m .

Detto $B_\varepsilon(x)$ il campo sferico di \mathbf{R}^m di centro il punto x e raggio ε , si ha:

$$\int_{\Omega} \mu_\varepsilon(y) dy = \int_{B_\varepsilon(0)} \mu_\varepsilon(y) dy = \int_{B_\varepsilon(x)} \mu_\varepsilon(x-y) dy = \int_{\Omega} \mu_\varepsilon(x-y) dy = 1$$

($dy = dy_1 \cdots dy_m$).

Sia Ω un aperto di \mathbf{R}^m . D'ora in avanti indicheremo con A un generico aperto limitato la cui chiusura \bar{A} sia contenuta in Ω . Indicheremo con ε_0 un numero

(2) Occorre dire che Bochner dimostra soltanto la parte « sufficiente » del teorema (estensione dei teoremi tipo Morera), laddove la dimostrazione della « necessità » (teoremi tipo Cauchy) è stata successivamente data da Aruffo [12].

positivo tale che la chiusura \bar{A}_{ε_0} dell'intorno A_{ε_0} di A sia contenuta in Ω . Assumeremo sempre, anche quando non esplicitamente menzionato, $x \in A$ e $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$.

Sia f una funzione a valori complessi appartenente a $L^1_{loc}(\Omega)$. Si consideri l'operatore regolarizzante (Mollifier, secondo la locuzione di Friedrichs [13])

$$M_\varepsilon f = \int_{\Omega} \mu_\varepsilon(x-y) f(y) dy.$$

Si ha anche

$$f^\varepsilon(x) \equiv M_\varepsilon f = \int_{B_\varepsilon(x)} \mu_\varepsilon(x-y) f(y) dy = \int_{B_\varepsilon(0)} \mu_\varepsilon(y) f(x+y) dy.$$

Sono ben note e, d'altronde, immediatamente verificabili, le seguenti proprietà dell'operatore M_ε (cfr. [13], [14]).

I. La funzione $f^\varepsilon(x)$ appartiene a $C^\infty(A)$ e, se è $\text{supp } f \subset A$, si ha $f^\varepsilon(x) \in \dot{C}^\infty(A_\varepsilon)$. Si ha inoltre, qualunque sia il multi-indice α ,

$$D^\alpha f^\varepsilon(x) = \int_{\Omega} [D^\alpha \mu_\varepsilon(x-y)] f(y) dy \quad \left(D^\alpha = \frac{\partial^{|\alpha|}}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_m^{\alpha_m}} \right).$$

II. Se è $f(x) \in C^0(\Omega)$ e se esiste la derivata parziale $\partial f / \partial x_k$ ed appartiene a $C^0(\Omega)$, si ha: $\frac{\partial}{\partial x_k} M_\varepsilon f = M_\varepsilon \frac{\partial}{\partial x_k} f$.

In questa Nota indicheremo con \mathcal{L} uno qualsiasi dei seguenti spazi di funzioni a valori complessi: 1) lo spazio $L^p_{loc}(\Omega)$ per ogni $p: 1 \leq p < \infty$; 2) lo spazio $C^0(\Omega)$. Definiremo al modo seguente, per ogni A del tipo anzidetto, la norma, relativa ad A , della funzione f di \mathcal{L} ;

$$\|f\|_A \begin{cases} = \left(\int_A |f|^p dx \right)^{1/p} & \text{se } \mathcal{L} = L^p_{loc}(\Omega), 1 \leq p < \infty, \\ = \max_{\bar{A}} |f| & \text{se } \mathcal{L} = C^0(\Omega). \end{cases}$$

Anche le proprietà, espresse dai lemmi che seguono, sono da considerarsi note (cfr. [13], [14]). Ne riportiamo, tuttavia, le semplici dimostrazioni.

III. Siano f e g contenute in \mathcal{L} . Sia $\text{supp } g \subset A$. Si ha (per $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$):

$$\int_{\Omega} f M_\varepsilon g dx = \int_{\Omega} (M_\varepsilon f) g dx.$$

Sia \tilde{f} la funzione identicamente nulla in $\mathbf{R}^m - \Omega$ e coincidente con f in Ω . Si ha

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} f M_{\varepsilon} g \, dx &= \int_{\mathbf{R}^m} \tilde{f}(x) \, dx \int_{B_{\varepsilon}(0)} \mu_{\varepsilon}(y) g(x+y) \, dy = \\ &= \int_{B_{\varepsilon}(0)} \mu_{\varepsilon}(y) \, dy \int_{\mathbf{R}^m} \tilde{f}(x) g(x+y) \, dx = \int_{B_{\varepsilon}(0)} \mu_{\varepsilon}(y) \, dy \int_A \tilde{f}(x-y) g(x) \, dx = \\ &= \int_A g(x) \, dx \int_{B_{\varepsilon}(0)} \mu_{\varepsilon}(y) \tilde{f}(x-y) \, dy = \int_{\Omega} g(x) M_{\varepsilon} f \, dx. \end{aligned}$$

IV. Se è $f \in \mathcal{L}$, si ha (per $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$):

$$(1.1) \quad \| M_{\varepsilon} f \|_A \leq \| f \|_{A_{\varepsilon}}.$$

Supponiamo $\mathcal{L} \equiv L_{loc}^p(\Omega)$, $1 < p < \infty$. Posto $q = p(p-1)^{-1}$, si ha:

$$\begin{aligned} \| M_{\varepsilon} f \|_A &= \left(\int_A \left| \int_{\Omega} \mu_{\varepsilon}(x-y) f(y) \, dy \right|^p dx \right)^{1/p} \leq \\ &\left\{ \int_A \left[\int_{\Omega} [\mu_{\varepsilon}(x-y)]^{1/q} [\mu_{\varepsilon}(x-y)]^{1/p} |f(y)| \, dy \right]^p dx \right\}^{1/p} \leq \\ &\left\{ \int_A \left[\left(\int_{\Omega} \mu_{\varepsilon}(x-y) \, dy \right)^{p/q} \left(\int_{\Omega} \mu_{\varepsilon}(x-y) |f(y)|^p \, dy \right) \right] dx \right\}^{1/p} \leq \\ &\left(\int_A \left[\int_{\Omega} \mu_{\varepsilon}(x-y) |f(y)|^p \, dy \right] dx \right)^{1/p} = \left(\int_{A_{\varepsilon}} |f(y)|^p \, dy \int_A \mu_{\varepsilon}(x-y) \, dx \right)^{1/p} \leq \| f \|_{A_{\varepsilon}}. \end{aligned}$$

Dalle diseguglianze

$$\begin{aligned} \int_A |f^{\varepsilon}(x)| \, dx &\leq \int_A dx \int_{\Omega} \mu_{\varepsilon}(x-y) |f(y)| \, dy \leq \int_{A_{\varepsilon}} |f(y)| \, dy, \\ |f^{\varepsilon}(x)| &\leq \int_{A_{\varepsilon}} \mu_{\varepsilon}(x-y) |f(y)| \, dy \leq \max_{\bar{A}_{\varepsilon}} |f| \quad (x \in A), \end{aligned}$$

si trae la (1.1) se $\mathcal{L} = L_{loc}^1(\Omega)$, oppure se $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$.

V. Se è $f \in \mathcal{L}$, si ha:

$$(1.2) \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \| M_{\varepsilon} f - f \|_A = 0.$$

Sia dapprima $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$. Dato $\sigma > 0$, sia $\delta_\sigma(f)$ tale che per $|x - \xi| < \delta_\sigma(f)$, $x \in \bar{A}_{\varepsilon_0}$, $\xi \in \bar{A}_{\varepsilon_0}$, sia $|f(x) - f(\xi)| < \sigma$. Abbiamo, per $\varepsilon < \min[\varepsilon_0, \delta_\sigma(f)]$ e $x \in \bar{A}$,

$$\left| f(x) - \int_{\Omega} \mu_\varepsilon(x-y) f(y) dy \right| \leq \int_{\Omega} \mu_\varepsilon(x-y) |f(x) - f(y)| dy = \int_{B_\varepsilon(0)} \mu_\varepsilon(y) |f(x) - f(x+y)| dy < \sigma.$$

Questo prova la (1.2) se $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$. Sia $\mathcal{L} = L^p_{loc}(\Omega)$. Denoti $\psi(x)$ una funzione di $C^0(\Omega)$ tale che $\|\psi - f\|_{A_{\varepsilon_0}} < \sigma$. Si ha, per $\varepsilon < \min[\varepsilon_0, \delta_\sigma(\psi)]$, ricordando la (1.1):

$$\|M_\varepsilon f - f\|_A \leq \|M_\varepsilon f - M_\varepsilon \psi\|_A + \|M_\varepsilon \psi - \psi\|_A + \|\psi - f\|_A < 2\|\psi - f\|_{A_{\varepsilon_0}} + (\text{mis } A)^{1/p} \sigma < [2 + (\text{mis } A)^{1/p}] \sigma.$$

Ciò completa la dimostrazione del lemma.

Sia u una forma differenziale esterna di grado k (semplicemente k -forma) a coefficienti complessi, che nel sistema di coordinate naturali di \mathbf{R}^m sia rappresentata da

$$(1.3) \quad u = \sum_{i_1 < \dots < i_k} u_{i_1 \dots i_k}(x) dx_{i_1} \dots dx_{i_k}.$$

Diremo che u appartiene a $\mathcal{L}_k [C^s_k(\Omega), \mathring{C}^\infty_k(\Omega), \text{etc.}]$ se ogni suo coefficiente $u_{i_1 \dots i_k}$ appartiene a $\mathcal{L} [C^s(\Omega), \mathring{C}^\infty(\Omega), \text{etc.}]$. Porremo, per $u \in \mathcal{L}$,

$$M_\varepsilon u = \sum_{i_1 < \dots < i_k} (M_\varepsilon u_{i_1 \dots i_k}) dx_{i_1} \dots dx_{i_k}, \quad \|u\|_A = \sum_{i_1 < \dots < i_k} \|u_{i_1 \dots i_k}\|_A.$$

Dai Lemmi I, II, III, IV, V seguono immediatamente i seguenti:

VI. Se $u \in \mathcal{L}_k$, la k -forma $M_\varepsilon u$ appartiene a $C^\infty_k(A)$. Se $\text{supp } u \subset A$, riesce $M_\varepsilon u \in \mathring{C}^\infty_k(A_\varepsilon)$. Se è $u \in C^1_k(\Omega)$, si ha in ogni punto di A : $dM_\varepsilon u = M_\varepsilon du$.

VII. Sia $u \in \mathcal{L}_k$ e $\psi \in \mathcal{L}_{m-k}$. Sia $\text{supp } \psi \subset A$. Si ha

$$\int_{\Omega} u \wedge M_\varepsilon \psi = \int_{\Omega} M_\varepsilon u \wedge \psi.$$

VIII. Per ogni $u \in \mathcal{L}_k$ si ha:

$$(1.4) \quad \|M_\varepsilon u\|_A \leq \|u\|_{A_\varepsilon}; \quad (1.5) \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \|M_\varepsilon u - u\|_A = 0.$$

Diremo che $u \in \mathcal{L}_k$ è il *differenziale debole* di $v \in \mathcal{L}_{k-1}$ se per ogni $\varphi \in \dot{C}_{m-k}^{\infty}(\Omega)$ si ha

$$(1.6) \quad \int_{\Omega} v \wedge d\varphi = (-1)^k \int_{\Omega} u \wedge \varphi.$$

È ovvia l'unicità del differenziale debole (quando esiste) di una $(k-1)$ -forma v .

Diremo che $u \in \mathcal{L}_k$ è il *differenziale forte* di $v \in \mathcal{L}_{k-1}$ se per ogni aperto limitato A tale che $\bar{A} \subset \Omega$, esiste una successione $\{v^s\}$ di $(k-1)$ -forme di $C_{k-1}^1(\bar{A})$ tale che

$$(1.7) \quad \lim_{s \rightarrow \infty} \|v^s - v\|_A = 0, \quad \lim_{s \rightarrow \infty} \|dv^s - u\|_A = 0.$$

IX. *Condizione necessaria e sufficiente perchè $u \in \mathcal{L}_k$ sia il differenziale debole di $v \in \mathcal{L}_{k-1}$ è che u sia il differenziale forte di v .*

Questo teorema, di cui daremo una semplice dimostrazione, è caso particolare di un teorema assai più generale dovuto a Friedrichs [13].

La condizione è sufficiente. Sia $\varphi \in \dot{C}_{m-k}^{\infty}(A)$. Sia $\{v^s\}$ una successione per la quale si verificano le (1.7). Si ha:

$$\int_{\Omega} v^s \wedge d\varphi = (-1)^k \int_{\Omega} dv^s \wedge \varphi.$$

Passando al limite per $s \rightarrow \infty$, si trae la (1.6).

Si noti che, dall'essere il differenziale forte u di v anche il differenziale debole di v , segue l'indipendenza di u dalle particolari successioni per le quali sussistono le (1.7).

La condizione è necessaria. Sia A tale che $\text{supp } \varphi \subset A$. Si ha, per i Lemmi VI e VII e per la (1.6),

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} M_{\varepsilon} v \wedge d\varphi &= \int_{\Omega} v \wedge M_{\varepsilon} d\varphi = \int_{\Omega} v \wedge dM_{\varepsilon} \varphi = \\ &= (-1)^k \int_{\Omega} u \wedge M_{\varepsilon} \varphi = (-1)^k \int_{\Omega} M_{\varepsilon} u \wedge \varphi. \end{aligned}$$

Si ha d'altra parte

$$\int_{\Omega} M_{\varepsilon} v \wedge d\varphi = (-1)^k \int_{\Omega} dM_{\varepsilon} v \wedge \varphi.$$

Quindi

$$\int_{\Omega} (M_{\varepsilon} u - dM_{\varepsilon} v) \wedge \varphi = 0,$$

che, per l'arbitrarietà di φ , implica in A : $M_{\varepsilon} u = dM_{\varepsilon} v$. Poichè:

$$(1.8) \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \|M_{\varepsilon} v - v\|_A = 0, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \|dM_{\varepsilon} v - u\|_A = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \|M_{\varepsilon} u - u\|_A = 0,$$

ne segue che u è il differenziale forte di v in Ω .

2. Un k -simpleso regolare σ^k di \mathbf{R}^m ($1 \leq k \leq m$) è individuato da una sua rappresentazione parametrica: $x = f(t)$, essendo $x = (x_1, \dots, x_m)$ il punto di \mathbf{R}^m , $t = (t_1, \dots, t_k)$ un punto di \mathbf{R}^k e $f(t)$ una funzione m -vettoriale, la quale gode delle seguenti proprietà: a) $f(t)$ è di classe C^1 nel $(k+1)$ -edro fondamentale $T^k: t_1 \geq 0, \dots, t_k \geq 0, t_1 + \dots + t_k \leq 1$; b) la matrice jacobiana $m \times k: \partial f / \partial t$ ha rango massimo (cioè k) in ogni punto di T^k ; c) la corrispondenza posta da $f(t)$ fra T^k e $f(T^k)$ è biunivoca.

Considereremo sempre σ^k come un k -simpleso orientato, l'orientamento essendo quello introdotto dalla rappresentazione parametrica $x = f(t)$. Lo stesso orientamento è introdotto da ogni altra rappresentazione parametrica $x = \varphi(\tau)$ ($\tau \in T^k$) tale che l'omeomorfismo di passaggio da questa a quella prima considerata, cioè l'omeomorfismo $t = \psi(\tau)$ di classe C^1 di T^k in sé, per il quale $f[\psi(\tau)] \equiv \varphi(\tau)$, sia tale che $\det \partial \psi / \partial \tau > 0$. D'ora in avanti, quindi, scrivendo: k -simpleso, intenderemo sempre: k -simpleso regolare orientato. Il codominio $f(T^k)$ della $f(t)$ dicesi *immagine* del k -simpleso σ^k e sarà indicata con $|\sigma^k|$. Il bordo $\partial \sigma^k$ di σ^k è costituito da $k+1$ $(k-1)$ -simplessi, determinati dalla restrizione di $f(t)$ alla frontiera di T^k . L'orientamento di σ^k subordina un orientamento su ciascuno di tali $(k-1)$ -simplessi, e, quindi, su $\partial \sigma^k$, in modo tale che, se è $\sigma^k \subset \Omega$ e $v \in C_{k-1}^1(\Omega)$, sussiste la formula di Green-Stokes

$$(2.1) \quad \int_{\partial \sigma^k} v = \int_{\sigma^k} dv.$$

Ricordiamo che nel caso $k=1$ il primo membro della (2.1) è da intendersi al modo seguente:

$$\int_{\partial \sigma^1} v = v(x^2) - v(x^1),$$

essendo x^1 e x^2 il punto iniziale e quello terminale dell'arco orientato σ^1 . La k -forma u data da (1.3), definita nell'aperto Ω di \mathbf{R}^m , dicesi *sommabile* su σ^k ($\sigma^k \subset \Omega$) se tutti i suoi coefficienti $u_{i_1, \dots, i_k}(x)$ sono sommabili su σ^k , se, cioè, ciascuna delle funzioni $u_{i_1, \dots, i_k}[f(t)]$ è sommabile (secondo Lebesgue)

su T^k . In questo caso esiste l'integrale (di Lebesgue) di u esteso a σ^k ed è dato da

$$\int_{\sigma^k} u = \sum_{i_1 < \dots < i_k} \int_{T^k} u_{i_1 \dots i_k} [f(t)] \left[\det \frac{\partial (f_{i_1} \dots f_{i_k})}{\partial (t_1 \dots t_k)} \right] dt_1 \dots dt_k \quad (3).$$

Poniamo

$$U(x) = \left(\sum_{i_1 < \dots < i_k} |u_{i_1 \dots i_k}(x)|^2 \right)^{1/2}.$$

Detta $d\sigma$ la misura dell'elemento k -dimensionale su $|\sigma^k|$, si ha

$$\left| \int_{\sigma^k} u \right| \leq \int_{|\sigma^k|} U d\sigma.$$

Se σ^k ha la rappresentazione parametrica: $x = f(t)$, con $\sigma^k(y)$ ($y \in \mathbf{R}^m$) indichiamo il k -simpleso di rappresentazione parametrica: $x = f(t) + y$.

X. Sia $\sigma^k \subset A$ e sia $u \in L^1_{\text{loc},k}(\Omega)$. Per quasi tutti gli y di $B_\varepsilon(0)$ la k -forma u è sommabile su $\sigma^k(y)$ e la funzione di y : $\int_{\sigma^k(y)} u$ è sommabile in $B_\varepsilon(0)$.

Poniamo:

$$g(x) = \int_{B_\varepsilon(x)} U(y) dy = \int_{B_\varepsilon(0)} U(x+y) dy.$$

La funzione $g(x)$ è continua in \bar{A} . Pertanto esiste l'integrale

$$\int_{|\sigma^k|} g d\sigma = \int_{|\sigma^k|} d\sigma_x \int_{B_\varepsilon(x)} U(y) dy = \int_{|\sigma^k|} d\sigma_x \int_{B_\varepsilon(0)} U(x+y) dy.$$

Ne segue, per il criterio di sommabilità di Tonelli ([15] p. 322) che la funzione $U(x+y)$ è sommabile in $|\sigma^k| \times B_\varepsilon(0)$. Quindi, per il teorema di Fubini ([15] p. 375), per quasi ogni $y \in B_\varepsilon(0)$, la funzione $|U(x+y)|$ è sommabile su $|\sigma^k|$. Esiste pertanto l'integrale $\int_{\sigma^k(y)} u$ per quasi ogni $y \in B_\varepsilon(0)$ ed è funzione di y sommabile in $B_\varepsilon(0)$.

(3) È ovvio constatare che la sommabilità di u su σ^k ed il valore di $\int_{\sigma^k} u$ hanno significato intrinseco, cioè sono indipendenti dal particolare sistema di coordinate impiegato in \mathbf{R}^m e dalla rappresentazione parametrica di σ^k .

XI. Sia φ una funzione di $\dot{C}^0 [B_\varepsilon(0)]$. Sia $\sigma^k \subset A$ e $u^s \in \mathcal{L}_k (s=1, 2, \dots)$. Si abbia $\lim_{s \rightarrow \infty} \|u^s\|_{A_{\varepsilon_0}} = 0$. Riesce allora

$$(2.2) \quad \lim_{s \rightarrow \infty} \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\sigma^k(y)} u^s = 0.$$

Poniamo

$$\psi^s(x) = \int_{B_\varepsilon(0)} |\varphi(y)| U^s(x+y) dy = \int_{\Omega} |\varphi(y-x)| U^s(y) dy.$$

La $\psi^s(x)$ è continua in \bar{A} . Detto γ il massimo di $|\varphi|$ in $B_\varepsilon(0)$, si ha:

$$\psi^s(x) \leq \gamma \int_{A_{\varepsilon_0}} U^s(y) dy \leq \begin{cases} \gamma (\text{mis } A_{\varepsilon_0})^{\frac{p-1}{p}} \|u^s\|_{A_{\varepsilon_0}} & , \text{ se } \mathcal{L} = L^p_{\text{loc}}(\Omega) \\ \gamma \text{ mis } A_{\varepsilon_0} \|u^s\|_{A_{\varepsilon_0}} & , \text{ se } \mathcal{L} = C^0(\Omega). \end{cases}$$

Ne segue la uniforme convergenza a zero della successione $\{\psi^s(x)\}$ in \bar{A} . Si ha:

$$\left| \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\sigma^k(y)} u^s \right| \leq \int_{B_\varepsilon(0)} |\varphi(y)| dy \int_{|\sigma^k|} U^s(x+y) d\sigma_x = \int_{|\sigma^k|} \psi^s d\sigma.$$

Da ciò la (2.2).

Diremo che $u \in \mathcal{L}_k$ è il *differenziale esteso* di $v \in \mathcal{L}_{k-1}$ se, per ogni k -simpleso σ^k contenuto in A , si ha per quasi tutti gli y di $B_\varepsilon(0)$:

$$(2.3) \quad \int_{\partial\sigma^k(y)} v = \int_{\sigma^k(y)} u. \quad (4)$$

Da (2.3) si trae (cfr. lemma X):

$$\int_{B_\varepsilon(0)} \mu_\varepsilon(y) dy \int_{\partial\sigma^k(y)} v = \int_{B_\varepsilon(0)} \mu_\varepsilon(y) dy \int_{\sigma^k(y)} u$$

e quindi

$$\int_{\partial\sigma^k} M_\varepsilon v = \int_{\sigma^k} M_\varepsilon u.$$

(4) Si noti che, se si considera il caso particolare: $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$ e se v ed u soddisfano la condizione (2.3), allora la (2.3) è soddisfatta per tutti i k -simplessi contenuti in Ω . Si riottiene allora la definizione di differenziale generalizzato considerata da diversi Autori ([16], [17], [18], [19]). Nel caso in cui sia $k=1$, $\mathcal{L} = L^1_{\text{loc}}(\Omega)$, la classe delle funzioni (0-forme) v dotate di differenziale esteso coincide con quella delle funzioni assolutamente continue secondo Cesari [20] e se, lasciando $\mathcal{L}_1 = L^1_{\text{loc},1}(\Omega)$, si fa l'ulteriore ipotesi: $v \in C^0(\Omega)$, si ottengono le funzioni assolutamente continue secondo Tonelli ([21]). Tali classi di funzioni vengono dalla (2.3), considerata per $k=1$, definite intrinsecamente.

Poichè $M_\varepsilon v \in C_k^\infty(A)$, si ha per ogni $\sigma^k \in A$:

$$\int_{\partial\sigma^k} M_\varepsilon v = \int_{\sigma^k} dM_\varepsilon v$$

e quindi in A

$$(2.4) \quad dM_\varepsilon v = M_\varepsilon u.$$

Ne segue, se $v=0$, per la (1.5), $u=0$. Quindi il differenziale esteso di v , se esiste, è unico.

XII. *Condizione necessaria e sufficiente perchè $u \in \mathcal{L}_k$ sia il differenziale esteso di $v \in \mathcal{L}_{k-1}$ è che u sia il differenziale forte di v .*

La condizione è necessaria. Abbiamo visto che dalla (2.3) segue la (2.4). Dalle (1.8) segue allora che u è il differenziale forte di v . La condizione è sufficiente. Sia $\{v^s\}$ [$v^s \in C_{k-1}^1(\bar{A}_{\varepsilon_0})$] tale che

$$\lim_{s \rightarrow 0} \|v^s - v\|_{A_{\varepsilon_0}} = 0, \quad \lim_{s \rightarrow 0} \|dv^s - u\|_{A_{\varepsilon_0}} = 0.$$

Avremo, per il lemma XI, detta φ un'arbitraria funzione di $\dot{C}^0[B_\varepsilon(0)]$,

$$\lim_{s \rightarrow \infty} \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\partial\sigma^k(y)} v^s = \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\partial\sigma^k(y)} v,$$

$$\lim_{s \rightarrow \infty} \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\sigma^k(y)} dv^s = \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\sigma^k(y)} u.$$

Si ha d'altra parte, tenendo presente la (2.1),

$$\int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\partial\sigma^k(y)} v^s = \int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) dy \int_{\sigma^k(y)} dv^s.$$

Ne segue

$$\int_{B_\varepsilon(0)} \varphi(y) \left[\int_{\partial\sigma^k(y)} v - \int_{\sigma^k(y)} u \right] dy = 0$$

e, quindi, per l'arbitrarietà di φ , la (2.3) per quasi ogni $y \in B_\varepsilon(0)$ ⁽⁵⁾.

Abbiamo, come conclusione dei teoremi IX e XII,

(5) Questo teorema, nel caso particolare $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$, trovasi, già dimostrato, con assai differente procedimento, in [18].

XIII. *I tre prolungamenti dell'operatore d : debole, forte ed esteso, coincidono.*

OSSERVAZIONE: Riguardando la dimostrazione del teor. XII, si riconosce che, per dimostrare che u è il differenziale forte di v , non è necessario supporre che la (2.3) sussista in corrispondenza ad ogni $\sigma^k \subset \Omega$. Basta che la (2.3) sia soddisfatta considerando, soltanto, i σ^k appartenenti ad una famiglia \mathcal{F}^k di k -simplessi, la quale goda di questa proprietà: se $u \in C_k^0(\Omega)$ e se per ogni $\sigma^k \in \mathcal{F}^k$ si ha $\int_{\sigma^k} u = 0$, riesce allora $u = 0$ in Ω . È assai facile dare quanti

si vogliono esempi di famiglie quali la \mathcal{F}^k , specie se si concede ai k -simplessi che la compongono di avere come *dominio base* in \mathbf{R}^k un dominio diverso dal $(k+1)$ -edro fondamentale T^k (ad esempio: l'intervallo quadrato: $|t_h| \leq 1, h = 1, \dots, k$, il dominio sferico: $|t| \leq 1$, etc.)⁽⁶⁾. Su ciò non è il caso di insistere. Vogliamo solo notare che se la (2.3) è soddisfatta per i σ^k di una particolare \mathcal{F}^k , essa, per il teor. XII, è soddisfatta per ogni $\sigma^k \subset \Omega$.

3. Se con σ^k si indica il generico k -simpleso contenuto nell'aperto Ω di \mathbf{R}^{2n} , con $\varepsilon = \varepsilon(\sigma^k)$ indicheremo la distanza di $|\sigma^k|$ da $\partial\Omega$. Poichè, senza ledere la generalità, potremo sempre supporre $\Omega \neq \mathbf{R}^{2n}$, ε sarà un numero reale positivo. Sussiste la seguente estensione del teor. di Cauchy-Morera per le funzioni di $L_{loc}^1(\Omega)$.

XIV. *Sia la funzione a valori complessi $w(z_1, \dots, z_n) \equiv w(x_1, y_1, \dots, x_n, y_n)$ appartenente a $L_{loc}^1(\Omega)$. Condizione necessaria e sufficiente perchè w sia funzione olomorfa in Ω di z_1, \dots, z_n è che, per ogni $\sigma^{n+1} \subset \Omega$, si abbia*

$$(3.1) \quad \int_{\partial\sigma^{n+1}(\zeta)} w dz_1 \cdots dz_n = 0$$

per quasi tutti gli ζ contenuti nel campo sferico $B_\varepsilon(0)$ di \mathbf{R}^{2n} (7).

La necessità della condizione non esprime niente di nuovo rispetto a quanto già noto (cfr. ad es. [6]), dato che, posto $W = w dz_1 \cdots dz_n$ la olomorfia di w implica $dW = 0$ e quindi, per la (2.1), il sussistere della (3.1) per ogni $\zeta \in B_\varepsilon(0)$.

(6) Una famiglia \mathcal{F}^k è quella costituita dai k -simplessi le cui immagini sono intervalli quadrati k -dimensionali, contenuti nell'intersezione (supposta non vuota) di ogni S^k di equazioni: $x_{s_1} = c_1, \dots, x_{s_{m-k}} = c_{m-k}$ ($s_1 < \dots < s_{m-k}$) con Ω (c_1, \dots, c_{m-k} costanti razionali arbitrarie). E questa stessa famiglia potrebbe, ulteriormente, ridursi.

(7) Dicendo che una w , appartenente a $L_{loc}^1(\Omega)$, è olomorfa in Ω , s'intende che essa coincide quasi ovunque in Ω con una funzione ivi olomorfa.

Per provare la sufficienza, si osservi che la (3.1), per il teor. XIII, implica

$$(3.2) \quad \int_{\Omega} W \wedge d\varphi = 0 \quad (\forall \varphi \in \overset{\circ}{C}_{n-1}^{\infty}(\Omega)).$$

Sia $\varphi = \psi_h d\bar{z}_1 \cdots (h) \cdots d\bar{z}_n$ [$\psi_h \in \overset{\circ}{C}_0^{\infty}(\Omega)$]. La (3.2) fornisce:

$$(3.3) \quad \int_{\Omega} w \frac{\partial \psi_h}{\partial \bar{z}_h} d\Omega = 0 \quad (h=1, \dots, n; d\Omega = dx_1 dy_1 \cdots dx_n dy_n).$$

Da ciò l'olomorfia di w in Ω ⁽⁸⁾.

Il teor. XIV rientra nel seguente, più generale, teorema, che estende allo spazio \mathcal{L} un teorema ottenuto da Bochner [11] nel caso particolare $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$.

XV. Sia $w \in \mathcal{L}$. Siano $s_1, \dots, s_n; j_1, \dots, j_n$ due fissate permutazioni degli indici $1, \dots, n$. Siano α e β due interi tali che $0 \leq \alpha \leq n$, $0 \leq \beta \leq n$, $0 < \alpha + \beta < 2n$. Si considerino le seguenti condizioni: 1) la funzione w ammette come derivate deboli appartenenti ad \mathcal{L} le seguenti derivate parziali:

$$(3.4) \quad \frac{\partial w}{\partial x_{s_{\alpha+h}}}, \frac{\partial w}{\partial y_{s_{\alpha+h}}} \quad (h=1, \dots, n-\alpha);$$

$$(3.5) \quad \frac{\partial w}{\partial x_{j_{\beta+k}}}, \frac{\partial w}{\partial y_{j_{\beta+k}}} \quad (k=1, \dots, n-\beta);$$

2) si ha (quasi ovunque in Ω):

$$(3.6) \quad \frac{\partial w}{\partial z_{s_{\alpha+h}}} = 0 \quad (h=1, \dots, n-\alpha);$$

$$(3.7) \quad \frac{\partial w}{\partial \bar{z}_{j_{\beta+k}}} = 0 \quad (k=1, \dots, n-\beta).$$

È necessario e sufficiente, perchè w soddisfi entrambe le condizioni 1) e 2), che per ogni $\sigma^{\alpha+\beta+1} \subset \Omega$ si abbia:

$$(3.8) \quad \int_{\sigma^{\alpha+\beta+1}(\zeta)} w(z) dz_{s_1} \cdots dz_{s_{\alpha}} d\bar{z}_{j_1} \cdots d\bar{z}_{j_{\beta}} = 0$$

per quasi tutti gli $\zeta \in B_e(0)$.

(8) Le (3.3) esprimono il fatto che w è una *soluzione debole* del sistema di Cauchy-Riemann. È allora ben noto, dalla teoria dei sistemi alle derivate parziali lineari di tipo ellittico, che w è olomorfa in Ω . Questo risultato è immediatamente deducibile dal prototipo dei *teoremi di regolarizzazione* per le equazioni ellittiche: il lemma di Caccioppoli-Weyl. Infatti, assumendo $\psi_h = \frac{\partial \psi}{\partial \bar{z}_h}$ ($\psi \in \overset{\circ}{C}_0^{\infty}(\Omega)$), le (3.3) implicano: $\int_{\Omega} w \Delta_2 \psi d\Omega = 0$ e quindi (cfr. ad es. [22] p. 42) l'armonicità di w in Ω . Dalle (3.3), con integrazione per parti, si trae che w è soluzione in senso ordinario del sistema di Cauchy-Riemann e quindi olomorfa in Ω .

Si ponga: $W = w dz_{s_1} \cdots dz_{s_\alpha} d\bar{z}_{j_1} \cdots d\bar{z}_{j_\beta}$. Sia $\varphi \in \dot{C}^\infty_{2n-\alpha-\beta-1}(\Omega)$. Si consideri l'equazione (3.2) con il significato ora attribuito a W ed a φ . Data la particolare struttura della forma W , possiamo limitarci a considerare solo forme φ del tipo

$$\varphi = \sum_{h=1}^{n-\alpha} \varphi_h dz_{s_{\alpha+1}} \cdots (s_{\alpha+h}) \cdots dz_{s_n} d\bar{z}_{j_{\beta+1}} \cdots d\bar{z}_{j_n} +$$

$$\sum_{k=1}^{n-\beta} \psi_k dz_{s_{\alpha+1}} \cdots dz_{s_n} d\bar{z}_{j_{\beta+1}} \cdots (j_{\beta+k}) \cdots d\bar{z}_{j_n},$$

con φ_h, ψ_k funzioni di $\dot{C}^\infty(\Omega)$. La (3.2) è soddisfatta se e solo se

$$(3.9) \quad \int_{\Omega} w \frac{\partial \varphi_h}{\partial z_{s_{\alpha+h}}} d\Omega = 0 \quad (h = 1, \dots, n - \alpha),$$

$$\int_{\Omega} w \frac{\partial \psi_k}{\partial \bar{z}_{j_{\beta+k}}} d\Omega = 0 \quad (k = 1, \dots, n - \beta).$$

Se sono soddisfatte le condizioni 1), 2) dell'enunciato, sono allora soddisfatte le (3.9) e quindi la (3.2) che, teor. XIII, è equivalente alla (3.8). Per dimostrare la sufficienza della (3.8) supporremo $\mathcal{L} = L^p_{loc}(\Omega)$ ($1 \leq p < \infty$). Le cose che diremo si modificano, in modo ovvio, nel caso più semplice $\mathcal{L} = C^0(\Omega)$. È opportuno porre $z_{s_{\alpha+h}} = \lambda = \lambda_1 + i\lambda_2$ (λ_1, λ_2 reali); $(z_1, \dots, (s_{\alpha+h}), \dots, z_n) = \gamma$; $w(z_1, \dots, z_n) = w(\gamma, \lambda)$. Sia $z^0 = (\gamma^0, \lambda^0) \in \Omega$. Sia D_r il disco di $C^1: |\lambda - \lambda^0| < r$ e B_r il campo sferico di $C^{n-1}: |\gamma - \gamma^0| < r$. Il numero positivo r sia tale che $B_r \times D_r \subset \Omega$. Sia $\{a^s(\lambda)\}$ una successione di funzioni di $\dot{C}^\infty(D_r)$ completa con la metrica di $C^1(\bar{D}_r)$ nella varietà $\dot{C}^\infty(D_r)$ di $C^1(\bar{D}_r)$. Sia $b(\gamma)$ un'arbitraria funzione di $\dot{C}^\infty(B_r)$. La (3.8) implica la (3.2) e questa le (3.9). Sarà allora (detta $d\omega$ la misura dell'elemento $(2n-2)$ -dimensionale in \mathbf{R}^{2n-2})

$$\int_{B_r} b d\omega \int_{D_r} w(\gamma, \lambda) \frac{\partial a^s}{\partial \lambda} d\lambda_1 d\lambda_2 = 0.$$

Esiste allora un insieme N^s di misura nulla in B_r , tale che per ogni $\gamma \in B_r - N^s$ si ha:

$$\int_{D_r} w(\gamma, \lambda) \frac{\partial a^s}{\partial \lambda} d\lambda_1 d\lambda_2 = 0.$$

Sia $N = \bigcup_{s=1}^{\infty} N^s$. Per $\gamma \in B_r - N$ si ha

$$\int_{D_r} w(\gamma, \lambda) \frac{\partial \psi}{\partial \lambda} d\lambda_1 d\lambda_2 = 0,$$

per ogni $\psi \in \dot{C}_0^\infty(D_r)$. Ne segue che, per $\gamma \in B_r - N$, la $w(\gamma, \lambda)$ è funzione antiolomorfa di λ in D_r . Siano r_0 e r_1 tali che $0 < r_0 < r_1 < r$. Possiamo, per il teorema di Fubini sugli integrali multipli, scegliere quasi ovunque ρ in (r_1, r) in modo tale che la funzione $|w(\gamma, \lambda)|^p$ sia sommabile in $B_r \times \partial D_\rho$. Si ha, per $\gamma \in B_r - N$, $\lambda \in D_\rho$,

$$w_{\lambda_1}(\gamma, \lambda) = iw_{\lambda_2}(\gamma, \lambda) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\partial D_\rho} \frac{w(\gamma, \lambda')}{(\lambda' - \lambda)^2} d\bar{\lambda}'.$$

Quindi, per $\gamma \in B_{r_0} - N$, $\lambda \in D_{r_0}$,

$$|w_{\lambda_1}(\gamma, \lambda)|^p = |w_{\lambda_2}(\gamma, \lambda)|^p \leq \left(\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{|w(\gamma, \rho e^{i\theta})|}{(\rho - r_0)^2} \rho d\theta \right)^p \leq \frac{1}{2\pi} \frac{\rho^{p-1}}{(\rho - r_0)^{2p}} \int_0^{2\pi} |w(\gamma, \rho e^{i\theta})|^p \rho d\theta.$$

Segue da ciò, per i teoremi di Fubini e di Tonelli sugli integrali multipli, la sommabilità di $|w_{\lambda_1}|^p, |w_{\lambda_2}|^p$ in $B_{r_0} \times D_{r_0}$. Si ha poi, per ogni $\varphi \in \dot{C}_0^\infty(B_{r_0} \times D_{r_0})$,

$$\int_{B_{r_0} \times D_{r_0}} w_{\lambda_1} \varphi d\Omega = \int_{B_{r_0}} d\omega \int_{D_{r_0}} w_{\lambda_1} \varphi d\lambda_1 d\lambda_2 = - \int_{B_{r_0}} d\omega \int_{D_{r_0}} w_{\varphi_{\lambda_1}} d\lambda_1 d\lambda_2 = - \int_{B_{r_0} \times D_{r_0}} w_{\varphi_{\lambda_1}} d\Omega.$$

Pertanto w_{λ_1} è la derivata debole di w rispetto a λ_1 . Similmente si ragiona per w_{λ_2} . La già constatata antiolomorfia di w rispetto a λ implica $w_\lambda = 0$. Sono state così dimostrate 1) e 2) per quanto attiene alle derivate (3.4) ed alle equazioni (3.6). In modo perfettamente analogo si ragiona per provare quanto concerne (3.5) e (3.7).

OSSERVAZIONE. - In conformità a quanto si osservò alla fine del § 2, le (3.1) e (3.8) seguitano ad essere condizioni sufficienti anche se soddisfatte, soltanto, relativamente a semplici di famiglie \mathcal{F}^{n+1} e $\mathcal{F}^{\alpha+\beta+1}$, rispettivamente.

BIBLIOGRAFIA

- [1] H. POINCARÉ (1887) - *Sur les résidus des intégrales doubles*, « Acta Mathem. », 9, 321-380.
- [2] F. VOLTERRA (1888) - *Sopra una estensione della teoria di Riemann sulle funzioni di variabili complesse*, « Rend. R. Acc. Lincei », IV, 4, 196-202.
- [3] E. PICARD (1893) - *Traité d'Analyse*, tome II, Gauthier-Villars, Paris.
- [4] P. NALLI e G. ANDREOLI (1927) - *La formola di Green nel campo complesso e l'estensione del teorema di Cauchy alle funzioni di due variabili complesse*, « Rend. R. Acc. Lincei », VI, 6, 92-96.

- [5] P. NALLI e G. ANDREOLI (1928) - *Sull'area di una superficie, sugli integrali multipli di Stieltjes e sugli integrali doppi delle funzioni di due variabili complesse*, « Rend. Circ. Mat. Palermo », LII, 30-43.
- [6] W. WIRTINGER (1937) - *Ein Integralsatz über analytische Gebilde in Gebiete von mehren complexen Veränderlichen*, « Monatsch. f. Math. u. Phys. », 45, 418-431.
- [7] E. PASCAL (1917) - *Il teorema di Cauchy-Morera esteso agli integrali doppi delle funzioni di variabili complesse*, « Rend. R. Acc. Sci. Napoli », 23, 73-78.
- [8] F. SEVERI (1931) - *Sur une propriété fondamentale des fonctions analytiques de plusieurs variables*, « C.R. Acad. d. Sciences », 192, 596-599.
- [9] E. MARTINELLI (1938) - *Alcuni teoremi integrali per le funzioni analitiche di più variabili complesse*, « Mem. R. Acc. Italia », IX, 269-283.
- [10] V. S. VLADIMIROV (1966) - *Methods of the Theory of Functions of many Complex Variables*, The M.I.T. Press, Cambridge, Mass.
- [11] S. BOCHNER (1953) - *The theorem of Moreva in several variables*, « Ann. di Matem. pura e appl. », IV, 34, 27-39.
- [12] G. ARUFFO (1953) - *Forme differenziali di classe 0 e funzioni di più variabili complesse*, « Rend. Acc. Naz. Lincei », VIII, 14, 381-385.
- [13] K. O. FRIEDRICH (1944) - *The identity of weak and strong extensions of differential operators*, « Trans. Amer. Math. Soc. », 55, 132-151.
- [14] G. FICHERA (1958) - *Premesse ad una teoria generale dei problemi al contorno per le equazioni differenziali*, Corsi I.N.d.A.M. Ed. Veschi, Roma.
- [15] G. FICHERA (1953) - *Lezioni sulle trasformazioni lineari*, « Ist. Matem. Univ. Trieste », Ed. Veschi, Roma.
- [16] E. CARTAN (1945) - *Leçons sur les invariants integraux*, Hermann, Paris.
- [17] P. GILLIS (1943) - *Sur quelques théoremes de la théorie des formes differentielles alternées*, « Bull. Ac. R. Belgique », 175-186.
- [18] B. SEGRE (1955) - *Sul differenziale delle forme esterne di classe 0*, « Sem. Matem. Univ. Messina », 1, 1-9.
- [19] G. ARUFFO (1952-1953) - *Sul differenziale generalizzato delle forme differenziali esterne*, Note I e II, « Rend. Acc. Naz. Lincei, VIII », 13, 367-372 e 14, 13-18.
- [20] L. CESARI (1936) - *Sulle funzioni a variazione limitata*, « Ann. R. Scuola Norm. Sup. Pisa », II, 25, 299-313.
- [21] L. TONELLI (1928-29) - *Sulle funzioni di due variabili assolutamente continue*, « Mem. R. Acc. Sci. Ist. Bologna », VIII, 6, 81-88.
- [22] C. B. MORREY JR. (1966) - *Multiple Integrals in the Calculus of Variations*, Die Grundlagen d. math. Wissensch. in Einzeldarst. Bd. 130, Springer, Berlin-Heidelberg-New York.