
ATTI ACCADEMIA NAZIONALE DEI LINCEI
CLASSE SCIENZE FISICHE MATEMATICHE NATURALI
RENDICONTI

EDMUNDO ROFMAN

Un criterio di stabilità nel metodo di collocazione

*Atti della Accademia Nazionale dei Lincei. Classe di Scienze Fisiche,
Matematiche e Naturali. Rendiconti, Serie 8, Vol. 52 (1972), n.6, p. 879–883.*

Accademia Nazionale dei Lincei

<http://www.bdim.eu/item?id=RLINA_1972_8_52_6_879_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

Analisi numerica. — *Un criterio di stabilità nel metodo di collocazione.* Nota di EDMUNDO ROFMAN (*), presentata (***) dal Socio M. PICONE.

SUMMARY. — In this paper a criterion is given for the numerical stability of an approximating method for obtaining solutions of some functional equations; this method was given in an earlier paper [1].

Nella Nota [1] ci siamo occupati della risoluzione approssimata dell'equazione funzionale nell'incognita $u \in L^2[a, b]$:

$$(1) \quad u + Ku = f,$$

dove $K: L^2[a, b] \rightarrow C^0[a, b]$ è un operatore lineare completamente continuo e $f \in C^0[a, b]$, nell'ipotesi dell'esistenza e dell'unicità della soluzione u^* della (1).

Considerata una successione $\{p_h(x)\}_{h \in \mathbb{N}}$ con $p_h(x)$ polinomio di grado h , si ottenevano le soluzioni approssimate

$$u_n(x) = \sum_{h=0}^n c_h^{(n)} p_h(x)$$

dopo aver calcolato i coefficienti $c_h^{(n)}$ in modo da soddisfare il sistema lineare

$$(2) \quad u_n(x_i^{(n)}) + Ku_n(x_i^{(n)}) = f(x_i^{(n)}), \quad (i = 0, 1, \dots, n),$$

essendo gli $x_i^{(n)}$ gli zeri del polinomio $V_{n+1}(x)$ appartenente ad un sistema di polinomi ortogonali $\{V_n(x)\}$ in $[a, b]$, relativo ad un peso $\mu(x) \geq m > 0$.

Chiamando L_n l'operatore lineare che fa corrispondere ad ogni funzione continua in $[a, b]$ il polinomio interpolatore di Lagrange che coincide con la funzione nei punti $x_i^{(n)}$, la (2) risultava equivalente alla

$$(3) \quad (I + L_n K) u_n = L_n f$$

e si era dimostrato che $\exists n_0 \mid \forall n > n_0$, la (2) ammette soluzione unica [cioè $\exists (I + L_n K)^{-1}$] e che questi operatori inversi risultano equilimitati in norma L_2 :

$$(4) \quad \|(I + L_n K)^{-1}\|_2 \leq M;$$

(*) Questo lavoro è stato eseguito mentre l'Autore, nell'aprile del 1972, è stato ospite dell'Istituto di Matematica Applicata della Facoltà di Ingegneria dell'Università di Roma e dell'Istituto per le Applicazioni del Calcolo del C.N.R.

(**) Nella seduta del 16 giugno 1972.

si era poi ottenuta la

$$(5) \quad \|u_n - u^*\|_2 \leq M \|L_n u^* - u^*\|_2,$$

dalla quale risultava la convergenza in L^2 delle u_n verso u^* giacchè, per un Teorema di Erdos-Turan [2], si ha $\|L_n u^* - u^*\|_2 \rightarrow 0$ ($n \rightarrow \infty$).

Allo scopo di studiare la stabilità del metodo, nel senso che dopo si preciserà, riscriviamo la (2) mettendo in evidenza i coefficienti $c_h^{(n)}$:

$$(6) \quad \sum_{h=0}^n a_{ih}^{(n)} c_h^{(n)} = f(x_i^{(n)}), \quad (i = 0, 1, \dots, n),$$

dove $a_{ih}^{(n)} = p_h(x_i^{(n)}) + K p_h(x_i^{(n)})$.

Se si considera che gli elementi della matrice $A_n = ((a_{ih}^{(n)}))$ e del vettore $f_n = \begin{pmatrix} f(x_0^{(n)}) \\ \vdots \\ f(x_n^{(n)}) \end{pmatrix}$ sono stati calcolati rispettivamente con certi errori $\alpha_{ih}^{(n)}, \beta_i^{(n)}$, in realtà saremo portati a risolvere quest'altro sistema

$$(7) \quad \sum_{h=0}^n (a_{ih}^{(n)} + \alpha_{ih}^{(n)}) \hat{c}_h^{(n)} = f(x_i^{(n)}) + \beta_i^{(n)}, \quad (i = 0, 1, \dots, n),$$

la cui eventuale soluzione non fornisce la $u_n(x)$, ma una certa

$$(8) \quad \hat{u}_n(x) = \sum_{h=0}^n \hat{c}_h^{(n)} p_h(x).$$

Ci occuperemo, in quanto segue, di studiare l'esistenza della soluzione di (7) e stabilire come dipendono le differenze $u_n(x) - \hat{u}_n(x)$ dai valori $\alpha_{ih}^{(n)}$ e $\beta_i^{(n)}$.

Consideriamo le (6), (7) sotto forma matriciale

$$(6') \quad A_n \cdot c_n = f_n,$$

$$(7') \quad (A_n + \alpha_n) \cdot \hat{c}_n = f_n + \beta_n$$

dove i vettori $c_n, \hat{c}_n, f_n, \beta_n \in \mathbf{R}_{n+1}$, mentre le matrici A_n, α_n , come operatori ($\mathbf{R}_{n+1} \rightarrow \mathbf{R}_{n+1}$), si considerano appartenenti ad uno spazio lineare normato con la norma spettrale (1).

Costruiamo poi le matrici (hermitiane positive):

$$P_n = \left(\left(\int_a^b \mu(x) p_i(x) \bar{p}_h(x) dx \right) \right), \quad (i, h = 0, 1, \dots, n),$$

(1) $\|A_n\|_{sp} = [\text{massimo autovalore di } A_n^* A_n]^{1/2}$. Questa norma risulta consistente con quella di \mathbf{R}_{n+1} (vedi ad esempio [3]).

ed al variare di n , fissiamo l'attenzione sulla successione decrescente $\{\lambda_1^{(n)}\}_{n \in \mathbb{N}}$ dove $\lambda_1^{(n)}$ è il primo autovalore della P_n . Trattandosi di una successione a termini positivi, si avrà

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \lambda_1^{(n)} = \lambda_1 \geq 0.$$

Siamo così in grado di enunciare il seguente:

TEOREMA (di stabilità): *Se $\lambda_1 > 0$ esistono tre numeri positivi q, r, s (indipendenti da n e f) ed un indice n_0 tali che, per $n > n_0$ e $\|\alpha_n\|_{sp} \leq s$ il sistema (7) ammette soluzione unica e, inoltre:*

$$(9) \quad \|u_n - \hat{u}_n\|_2 \leq q \|u_n\|_2 \|\alpha_n\|_{sp} + r \|\beta_n\|_{\mathbb{R}_{n+1}}.$$

OSSERVAZIONE. – Giova osservare che gli u_n sono equilimitati in norma, più precisamente si ha:

$$(10) \quad \|u_n\|_2 \leq \chi \max_{[a,b]} |u^*(x)|,$$

con χ indipendente da n e f . Infatti il Teorema di Erdos–Turan ci dice che L_n , come operatore da C^0 in L^2 converge fortemente verso I ed in conseguenza si ha $\|L_n\| \leq w$, $\forall n$; questa proprietà, assieme alle (3), (4), ci fornisce la (10), con χ dipendente da $M, w, \mu(x)$.

Dimostrazione. – Siano

$$G_n = ((g_{ik})), \quad (n \in \mathbb{N}; \quad i, k = 0, 1, \dots, n; \quad g_{ik} = 0 \text{ se } i < k)$$

le matrici triangolari che ortonormalizzano i $\{p_h(x)\}_{h \in \mathbb{N}}$, cioè tali che

$$(11) \quad \sum_{k=0}^n g_{ik} \sum_{j=0}^n \int_a^b \mu(x) p_h(x) \bar{p}_l(x) dx \cdot \bar{g}_{jl} = \delta_{ij}$$

o, succintamente

$$(11') \quad G_n \cdot P_n \cdot G_n^* = I_n.$$

Da qui si trae

$$P_n^{-1} = G_n^* G_n$$

e in conseguenza

$$\|G_n\|_{sp} = \frac{1}{\sqrt{\lambda_1^{(n)}}}.$$

D'altra parte, essendo G_n' la trasposta di G_n , porremo

$$(12) \quad \begin{cases} b_n = (G_n')^{-1} c_n & , & \hat{b}_n = (G_n')^{-1} \hat{c}_n, \\ A_n G_n' = B_n & , & \alpha_n G_n = \tilde{\alpha}_n. \end{cases}$$

In tal modo le (6'), (7') diventano

$$(6'') \quad B_n b_n = f_n,$$

$$(7'') \quad (B_n + \tilde{\alpha}_n) \tilde{b}_n = f_n + \beta_n.$$

Un'altra conseguenza di (12) è che le componenti di b_n saranno le coordinate di u_n nel sistema $\{p_h(x)\}_{h \in \mathbb{N}}$ ortonormalizzato:

$$u_n(x) = \sum_{h=0}^n c_h^{(n)} p_h(x) = \sum_{h=0}^n \left(\sum_{i=0}^n g_{ih}^{(n)} b_i^{(n)} \right) p_h(x) = \sum_{i=0}^n b_i^{(n)} \sum_{h=0}^n g_{ih}^{(n)} p_h(x),$$

da cui:

$$(13) \quad \|u_n\|_2 = \|b_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}},$$

$$(14) \quad \|u_n - \hat{u}_n\|_2 = \|b_n - \hat{b}_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}}.$$

Dalla esistenza (per n sufficientemente grande) di A_n^{-1} (Nota [1]), e dalla definizione di B_n , segue l'esistenza per gli stessi n di B_n^{-1} .

Dimostriamo ora il seguente:

LEMMA: $\exists \nu, N$ (costanti) $\forall n > \nu, \|B_n^{-1}\|_{sp} < N$. Dalla (1), essendo $f \in C^0$ e K completamente continuo, segue che esiste una costante γ tale che, per ogni f :

$$\max_{[a,b]} |u^*(x)| \leq \gamma \max_{[a,b]} |f(x)|.$$

Tenendo conto della (10) segue

$$(15) \quad \|u_n\|_2 \leq \chi \gamma \max_{[a,b]} |f(x)|.$$

Questa disuguaglianza rimane valida se si sostituisce la $f(x)$ con un'altra funzione continua coincidente con quella nei punti $x_i^{(n)}$ ($i = 0, 1, \dots, n$), giacchè sono soltanto i valori assunti in questi punti quelli che contano nel metodo. Può scriversi

$$\|u_n\|_2 \leq \chi \gamma \max_{0 \leq i \leq n} |f(x_i^{(n)})|$$

e, successivamente

$$(16) \quad \|u_n\|_2 \leq \chi \gamma \|f_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}}.$$

Dalle (13) e (6'') si ha, inoltre

$$\|u_n\|_2 = \|B_n^{-1} \cdot f_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}}$$

e ne segue la tesi del Lemma con $N = \chi \gamma$.

Per provare l'esistenza dell'inverso di $B_n + \tilde{\alpha}_n$, ed in conseguenza la risolubilità del sistema (7), occorre osservare che

$$(17) \quad B_n + \tilde{\alpha}_n = B_n (I + B_n^{-1} \tilde{\alpha}_n).$$

Siccome si ha

$$\|\tilde{\alpha}_n\|_{s,p} = \|\alpha_n G_n\|_{s,p} \leq \|\alpha_n\|_{s,p} \|G_n\|_{s,p}$$

mentre, dalla ipotesi $\lambda_1 > 0$ segue $\|G_n\|_{s,p} = \frac{1}{\sqrt{\lambda_1^{(n)}}} < \frac{1}{\sqrt{\lambda_1}}$, è chiaro che

basta assumere $\|\alpha_n\|_{s,p} \leq \frac{\sqrt{\lambda_1}}{2N} = s$ ⁽²⁾ e tenere conto del Lemma precedente per avere $\|B_n^{-1} \tilde{\alpha}_n\|_{s,p} \leq 1/2$ ed arrivare così alla prima parte della tesi del teorema.

Il valore ora assunto per s ci permette inoltre di affermare che si ha $\|(B_n + \tilde{\alpha}_n)^{-1}\|_{s,p} \leq 2N$. Essendo in virtù di (6'') e (7'')

$$(18) \quad (B_n + \tilde{\alpha}_n)(b_n - \tilde{b}_n) = \tilde{\alpha}_n b_n - \beta_n$$

e tenendo conto delle (13) e (14), si ricava

$$\begin{aligned} \|u_n - \hat{u}_n\|_2 &= \|b_n - \hat{b}_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}} \leq 2N (\|\tilde{\alpha}_n\|_{s,p} \|b_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}} + \|\beta_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}}) \leq \\ &\leq \frac{2N}{\sqrt{\lambda_1}} \|\alpha_n\|_{s,p} \|u_n\|_2 + 2N \|\beta_n\|_{\mathbf{R}_{n+1}} \end{aligned}$$

cioè la seconda parte della tesi del teorema con $q = \frac{2N}{\sqrt{\lambda_1}}$ e $r = 2N$.

OSSERVAZIONE. - Se si considera l'equazione differenziale lineare di ordine s :

$$\sum_{k=0}^s a_{s-k}(x) y^{(k)} = f(x), \quad (a_s = 1; a_{s-k}(x), f(x) \in C^0[a, b]),$$

con s condizioni omogenee agli estremi, e si applica il metodo di collocazione secondo il procedimento esposto in [1], si possono stabilire disuguaglianze relative al $\max_{[a,b]} |y_n(x) - \hat{y}_n(x)|$ attraverso la funzione di Green del problema in studio. Si avrà così

$$|y_n(x) - \hat{y}_n(x)| \leq \left[\int_a^b G^2(x, \xi) d\xi \right]^{1/2} \|y_n^{(s)} - \hat{y}_n^{(s)}\|_2, \quad \forall x \in [a, b]$$

dove, per $\|y_n^{(s)} - \hat{y}_n^{(s)}\|_2$ vale un risultato simile a quello indicato nella (9).

BIBLIOGRAFIA

- [1] ROFMAN E., *Teoremi di convergenza del metodo di collocazione*, « Rend. Acc. Naz. dei Lincei, Classe Sc. Fis. Mat. e Nat. », ser. VIII, 49 (3-4), 1970 (IAC, ser. III, n. 61).
 [2] ERDOS P. e TURAN P., *On interpolation*, « I. Ann. of Math. », 38, 142-155 (1937).
 [3] COLLATZ L., *Functional Analysis and numerical mathematics*. Ac. Press 1966.

(2) Basta soddisfare questa disuguaglianza in qualsiasi altra norma consistente giacchè la norma spettrale è la minore di tutte (vedi, ad esempio [3], pag. 184).