
ATTI ACCADEMIA NAZIONALE DEI LINCEI
CLASSE SCIENZE FISICHE MATEMATICHE NATURALI

RENDICONTI

GIORGIO FERRARESE

Sulla stabilità dell'equilibrio di un arco in profilato sottile: casi particolari. Nota II

*Atti della Accademia Nazionale dei Lincei. Classe di Scienze Fisiche,
Matematiche e Naturali. Rendiconti, Serie 8, Vol. 33 (1962), n.1-2, p. 54-58.*

Accademia Nazionale dei Lincei

http://www.bdim.eu/item?id=RLINA_1962_8_33_1-2_54_0

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)*

SIMAI & UMI

<http://www.bdim.eu/>

Meccanica. — *Sulla stabilità dell'equilibrio di un arco in profilato sottile: casi particolari.* Nota II di GIORGIO FERRARESE, presentata (*) dal Socio G. KRALL.

Riprendo le equazioni dell'equilibrio di un arco circolare in profilato sottile, stabilite nella precedente Nota I, per procedere a qualche esemplificazione e controllo. Precisamente, scritta l'equazione del λ_{cr} nel caso generale, passo a considerare i due casi rispettivamente dello sforzo assiale e del momento flettente; e per finire quello dello sforzo assiale eccentrico.

Naturalmente si ritrovano al limite, e cioè nel caso ordinario, le equazioni ben note del Timoshenko e, per $R \rightarrow \infty$, cioè nel caso rettilineo, le formole dei profili sottili.

I paragrafi e le formole che seguono sono numerati in continuazione di quelli della Nota I.

4. L'EQUAZIONE PER IL λ_{cr} . — Limitandomi per semplicità a considerare il caso non estenzionale, $e_\psi = 0$, con che [cfr. (7)₂] $q_0 R = N$, il sistema (7), ponendo per brevità

$$(10) \quad \zeta = w'' + \frac{w}{R^2},$$

assume la forma [cfr. l'Osservazione del n. 3]

$$(11) \quad \left\{ \begin{array}{l} B_2 \zeta'' + \left(\frac{B_2}{R^2} + \lambda N \right) \zeta - B_2 \tilde{x}_0 \left(\varphi'' + \frac{\varphi}{R^2} \right)'' - \left(\frac{B_2 \tilde{x}_0}{R^2} + \lambda N x_0 \right) \left(\varphi'' + \frac{\varphi}{R^2} \right) = 0 \\ \left[\lambda M - \frac{B_1 + C}{R} - \frac{\tilde{z}_0}{R^2} C + \lambda N z_0 \right] \varphi'' + B_1 (u^{IV} + \tilde{z}_0 \varphi^{IV}) + \\ - \left(\frac{C}{R^2} - \lambda \frac{M}{R} - \lambda N \right) u'' = 0 \\ \left(\frac{B_1}{R^2} - \lambda \frac{M}{R} + \frac{\lambda N x_0}{R^2} (x_0 - \tilde{x}_0) \right) \varphi - \left[C + \frac{\tilde{z}_0}{R} \frac{B_1 + C}{R} + \lambda (\beta M - \rho N) \right] \varphi'' + \\ + C_1 \varphi^{IV} - \left[\frac{B_1 + C}{R} - \lambda M \left(1 - \frac{\tilde{z}_0}{R} \right) - \lambda N (z_0 - \tilde{z}_0) \right] u'' + \\ - \lambda N (x_0 - \tilde{x}_0) \zeta = 0. \end{array} \right.$$

Si noti che le equazioni (11) costituiscono un sistema effettivo, sì che u , w e φ sono intimamente legati. Tuttavia è agevole la riduzione ad un sistema in u e φ , riduzione che direttamente si presenta nei due casi, in appresso considerati, $N = 0$, $x_0 = \tilde{x}_0$.

Con le posizioni soddisfacenti alle condizioni agli estremi, fissi ma a snodo, e quindi $u = w = 0$; $u'' = w'' = 0$; $\varphi = 0$; $\varphi'' = 0$; A_1, A_2, A_3 essendo costanti a priori indeterminate,

$$u = A_1 \sin \frac{Ks}{R}, \quad w = A_2 \sin \frac{Ks}{R}, \quad \varphi = A_3 \sin \frac{Ks}{R}, \quad \left(K = \frac{\pi}{2 \psi_0} \right)$$

(*) Nella seduta del 10 febbraio 1962.

si ha l'equazione di compatibilità in λ che sostituisce la (1)

$$(12) \quad \left. \begin{array}{ccc} 0 & \frac{B_2}{R^2} (K^2 - 1) - \lambda N & \frac{B_2 \tilde{x}_0}{R^2} (1 - K^2) + \lambda N x_0 \\ \frac{B_1 K^2 + C}{R^2} - \lambda \left(N + \frac{M}{R} \right) & 0 & \frac{B_1 + C}{R} + \frac{\tilde{z}_0}{R^2} \frac{B_1 K^2 + C}{R} + \\ & & - \lambda M - \lambda N z_0 \\ K^2 \left[\frac{B_1 + C}{R} - \lambda M \left(1 - \frac{\tilde{z}_0}{R} \right) + \lambda N (K^2 - 1) (x_0 - \tilde{x}_0) \right. & \frac{K^4}{R^2} C_1 + K^2 \left[C + \frac{\tilde{z}_0}{R} \frac{B_1 + C}{R} + \right. & \\ \left. - \lambda N (z_0 - \tilde{z}_0) \right] & \left. + \lambda (\beta M - \rho N) \right] + B_1 - \lambda R M & \\ & & + \lambda N x_0 (x_0 - \tilde{x}_0) \end{array} \right\} = 0.$$

La più piccola delle tre radici della equazione ora scritta dà naturalmente il λ_{cr} cercato. Si noti anche qui, per $C_1 = 0$, $\beta = 0$, $\rho = 0$, $x_0 = \tilde{x}_0 = 0$, $z_0 = \tilde{z}_0 = 0$, la perfetta coincidenza della (12) con la citata (1) della teoria dei profilati ordinari.

5. IL CASO $N = 0$. - In assenza di sforzo assiale l'equazione (12) si riduce a (risultando inessenziale il parametro λ di cui gli uffici passano ad M)

$$\begin{aligned} & \left(1 - K^2 - \frac{\beta_1}{R} K^2 \right) M^2 - \frac{1}{R} \left[(1 - K^2) (B_1 + C + 2 \frac{\tilde{z}_0}{R} K^2 B_1) + \right. \\ & \left. - K^2 \frac{B_1 K^2 + C}{R} \left(\beta_1 - \frac{\tilde{z}_0^2}{R} \right) + \frac{K^4}{R^2} C_1 \right] M + \frac{B_1 C}{R^2} (1 - K^2)^2 + C_1 \frac{K^4}{R^4} (B_1 K^2 + C) = 0 \end{aligned}$$

ovvero anche

$$(13) \quad y_1(M) - y_2(M) = 0$$

se si pone, per brevità di scrittura,

$$(14) \quad \left\{ \begin{array}{l} y_1(M) = (K^2 - 1) \left[M^2 - \frac{B_1 + C}{R} M + \frac{B_1 C}{R^2} (1 - K^2) \right] \\ y_2(M) = - \frac{\beta_1}{R} K^2 M^2 - \left[2 \frac{\tilde{z}_0}{R^2} K^2 B_1 (1 - K^2) - \frac{K^2}{R^2} (B_1 K^2 + C) \cdot \right. \\ \left. \cdot \left(\beta_1 - \frac{\tilde{z}_0^2}{R} \right) + \frac{K^4}{R^3} C_1 \right] M + C_1 \frac{K^4}{R^4} (B_1 K^2 + C). \end{array} \right.$$

Si noti che la (13), per $\beta_1 = 0$, $C_1 = 0$, $\tilde{z}_0 = 0$ si riduce a $y_1(M) = 0$ e fa quindi ritrovare il valore critico della teoria ordinaria (7):

$$\begin{aligned} M_{cr} &= \frac{1}{2R} [B_1 + C + \sqrt{(B_1 + C)^2 + 4 B_1 C (K^2 - 1)}] = \\ &= \frac{1}{2R} [B_1 + C + \sqrt{(B_1 - C)^2 + 4 B_1 C K^2}]. \end{aligned}$$

Naturalmente si è supposto $2\psi_0 \neq \pi$, ma nel seguito questa limitazione si intende precisata in $2\psi_0 < \pi$, ovvero $K^2 > 1$.

(7) Cfr. S. TIMOSHENKO, *Theory of elastic stability*, New-York, London 1961, p. 316.

Prendo in speciale considerazione il caso in cui è $\tilde{x}_0 = 0$, più in generale, $(\tilde{x}_0/R) \ll 1$. La (14)₂ si riduce allora alla forma

$$y_2(M) = \frac{\beta_1 K^2}{R} \left(M + \frac{C_1}{\beta_1} \frac{K^2}{R^2} \right) \left(\frac{B_1 K^2 + C}{R} - M \right).$$

Assumendo come termine di confronto l' M_{cr} della teoria ordinaria, nei casi in esame il valor critico, M'_{cr} , si abbassa o s'innalza a seconda dei valori di β_1 e C_1 . Precisamente, essendo⁽⁸⁾ $M_{cr} - \frac{B_1 K^2 + C}{R} < 0$ risulta $y_2(M_{cr}) > 0$ per $\beta_1 > 0$ e invece, per $\beta_1 < 0$, $y_2(M_{cr}) \geq 0$ a seconda che sia $M_{cr} + \frac{K^2}{R^2} \frac{C_1}{\beta_1} \leq 0$. Ciò val quanto dire che *per i suddetti profili il valore del momento critico si innalza per $\beta_1 > 0$, qualunque sia C_1 e, per $\beta_1 < 0$, solo se risulta $M_{cr} + \frac{K^2}{R^2} \frac{C_1}{\beta_1} < 0$.*

6. IL CASO $M = 0$, $x_0 = \tilde{x}_0$. - Si ha allora dalla (12) $NR^2 = B_2(K^2 - 1)$ e insieme [cfr. (9)₂ e (4)]

$$i_p^2 K^2 N^2 - \left[B_1 + K^2 C + \frac{K^4}{R^2} C_1 + i_p^2 \frac{K^2}{R^2} (B_1 K^2 + C) + z_c^2 \frac{K^2}{R^2} (B_1 K^2 + C) + \right. \\ \left. - 2 z_c \frac{K^2}{R} (B_1 + C) \right] N + \frac{B_1 C}{R^2} (1 - K^2)^2 + \frac{K^4}{R^4} C_1 (B_1 K^2 + C) = 0$$

ovvero

$$(16) \quad y_2(N) - y_1(N) = 0$$

se si pone, in analogia col caso precedente,

$$(17) \quad \begin{cases} y_1(N) = (B_1 + K^2 C) N - \frac{B_1 C}{R^2} (1 - K^2)^2 \\ y_2(N) = i_p^2 K^2 \left(N - \frac{C_1}{i_p^2} \frac{K^2}{R^2} \right) \left(N - \frac{B_1 K^2 + C}{R^2} \right) + \\ \quad + K^2 \frac{z_c}{R} \left[\frac{z_c}{R} (B_1 K^2 + C) - 2 (B_1 + C) \right]. \end{cases}$$

Per $i_p = 0$, $C_1 = 0$, $z_c = 0$, si ritrova naturalmente il valore critico della teoria ordinaria⁽⁹⁾

$$(18) \quad N_{cr} = \frac{B_1 C}{R^2} \frac{(1 - K^2)^2}{B_1 + K^2 C},$$

(8) Infatti dalla (15) segue

$$2 RM_{cr} - 2 (B_1 K^2 + C) = B_1 - C - 2 B_1 K^2 + \sqrt{(B_1 - C)^2 + 4 B_1 C K^2} = -x + \sqrt{x^2 - \varepsilon} < 0$$

essendo

$$x = C - B_1 + 2 B_1 K^2 = C + B_1 + 2 B_1 (K^2 - 1) > 0, \quad \varepsilon = 4 B_1^2 K^2 (K^2 - 1) > 0.$$

(9) Cfr. S. TIMOSHENKO, *Zeitschrift für Angewandte Mathematik und Mechanik*, 1923, p. 360.

e si vede bene anche qui che risulta ⁽¹⁰⁾

$$N_{cr} - \frac{B_1 K^2 + C}{R^2} < 0.$$

Corrispondentemente si ha dalla (17)₂, almeno per $\frac{ze}{R} \ll 1$, $y_2(N_{cr}) < 0$ ovvero $y_2(N_{cr}) > 0$ a seconda che risulta:

$$\frac{C_1}{i_p^2} < \frac{R^2}{K^2} N_{cr} \quad \text{o} \quad \frac{C_1}{i_p^2} > \frac{R^2}{K^2} N_{cr}.$$

Assumendo pertanto come elemento di confronto l' N_{cr} della teoria ordinaria, per i profili suddetti si ha un innalzamento del valore critico di N solo se risulta $\frac{C_1}{i_p^2} > \frac{R^2}{K^2} N_{cr}$.

7. IL CASO DELLO SFORZO ASSIALE ECCENTRICO. — Il momento M agli estremi dia luogo ad eccentricità $e_z = e$ dello sforzo assiale costante N conseguente a q_0 , sicché debba intendersi

$$M = -Ne.$$

La (12) si scrive allora, essendo anche qui inutile l'introduzione del parametro λ di cui gli uffici passano ad N ,

$$(19) \quad \left. \begin{array}{l} \frac{B_1 K^2 + C}{R^2} - N \left(1 - \frac{e}{R}\right) \\ K^2 \left[\frac{B_1 + C}{R} + Ne \left(1 - \frac{\tilde{z}_0}{R}\right) + \right. \\ \quad \left. - N(z_0 - \tilde{z}_0) \right] \end{array} \right\} \begin{array}{l} \frac{B_2}{R^2} (K^2 - 1) - N \\ 0 \\ N (K^2 - 1) (x_0 - \tilde{x}_0) \end{array} \left. \begin{array}{l} \frac{B_2 \tilde{x}_0}{R^2} (1 - K^2) + N x_0 \\ \frac{B_1 + C}{R} + \frac{\tilde{z}_0}{R} \frac{B_1 K^2 + C}{R^2} + \\ - N (z_0 - e) \\ \frac{K^4}{R^2} C_1 + K^2 \left[C + \frac{\tilde{z}_0}{R} \frac{B_1 + C}{R} + \right. \\ \quad \left. - N(\beta e + \rho) \right] + B_1 + \\ \quad \left. + N \left[R e + x_0 (x_0 - \tilde{x}_0) \right] \right\} = 0.$$

Questa equazione algebrica di 3° grado in N mette bene in evidenza che, anche nel caso dei profili sottili, esistono tre carichi di Eulero-Prandtl per assegnata eccentricità. Per $e = 0$ si ricade naturalmente nel caso già trattato $M = 0$; per $\beta = 0$, $\rho = 0$, $C_1 = 0$, $\tilde{x}_0 = x_0 = \tilde{z}_0 = z_0 = 0$ — caso dei profili ordinari — si ottiene l'equazione, di cui è ben ovvia la discussione:

$$\left[\frac{B_2}{R^2} (K^2 - 1) - N \right] \left\{ (B_1 + K^2 C) N - \frac{B_1 C}{R^2} (1 - K^2)^2 + e [(K^2 - 1) e + R] N^2 + \right. \\ \left. + \frac{K^2 - 1}{R} (B_1 + C) e N \right\} = 0.$$

(10) Infatti è

$$R^2 (B_1 + K^2 C) N_{cr} - (B_1 K^2 + C) (B_1 + K^2 C) = B_1 C (1 - K^2)^2 - (B_1 K^2 - B_1 + \\ + B_1 + C) [B_1 + C + C (K^2 - 1)] = - (B_1 + C)^2 - (K^2 - 1) (B_1 + C)^2 = - K^2 (B_1 + C)^2 < 0.$$

Si vede bene ad esempio che, per una eccentricità positiva ($e > 0$), il valore critico di N è più piccolo di quello corrispondente al caso $e = 0$ [cfr. (18)].

Senza insistere ulteriormente sull'equazione (19) si noti per finire che, per $R \rightarrow \infty$ così che $K/R \rightarrow \pi/l$, essa coincide con l'equazione dei profili sottili ad asse rettilineo ⁽¹¹⁾:

$$\left(N - \frac{\pi^2}{l^2} B_2\right) \left\{ \left(N - \frac{\pi^2}{l^2} B_1\right) \left[(\beta_c e + \rho_c^2) N - \left(C + \frac{\pi^2}{l^2} C_1\right) \right] - (z_c - e)^2 N^2 \right\} + \\ - x_c^2 \left(N - \frac{\pi^2}{l^2} B_1\right) N^2 = 0,$$

ove si è posto, in conformità del fatto che il centro del taglio è qui indicato con C ,

$$\left\{ \begin{aligned} \beta_c &= \frac{1}{J_x} \int_A z (x^2 + z^2) dA - 2 z_c \\ \rho_c^2 &= \frac{J_x + J_z}{A} + x_c^2 + z_c^2. \end{aligned} \right.$$

Nel caso $x_c = 0$; $z_c - e = 0$ ovvero $z_c = e$ quantità del 1° ordine, si hanno i ben noti carichi critici

$$N_1 = \frac{\pi^2}{l^2} B_1 \quad , \quad N_2 = \frac{\pi^2}{l^2} B_2 \quad , \quad N_3 = \frac{C + \frac{\pi^2}{l^2} C_1}{\rho_c^2 + \beta_c z_c}.$$

(11) Si confronti, in forma diversa, la formola (21) della Nota citata in (2), per $e_x = 0$, $e_z = e$, $k_u = k_w = 0$.