
I Grandi Matematici Italiani online

GINO FANO

GINO FANO

Sui modi di calcolare la torsione di una linea geodetica sopra una superficie qualunque

Atti R. Acc. Peloritana, Vol. **16** (1901), p.
198–199

<[http:
//www.bdim.eu/item?id=GM_Fano_1901_3](http://www.bdim.eu/item?id=GM_Fano_1901_3)>

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

SUL MODO DI CALCOLARE LA TORSIONE DI UNA LINEA GEODETICA SOPRA UNA SUPERFICIE QUALUNQUE

Osservazione di G. Fano

Per una curva qualunque nello spazio, indicati con $\alpha, \beta, \gamma; \xi, \eta, \zeta; \lambda, \mu, \nu$ i coseni direttori rispett. della tangente, della normale principale, e della binormale, e con $\frac{1}{R}$ e $\frac{1}{T}$ rispett. la curvatura e la torsione; sussistono le formole di Frenet:

$$\frac{d\xi}{ds} = -\frac{\alpha}{R} - \frac{\lambda}{T} \quad \frac{d\eta}{ds} = -\frac{\beta}{R} - \frac{\mu}{T} \quad \frac{d\zeta}{ds} = -\frac{\gamma}{R} - \frac{\nu}{T}$$

E da queste, moltiplicandole rispett. per λ, μ, ν , e sommandole membro a membro, si ricava:

$$\frac{1}{T} = - \left\{ \lambda \frac{d\xi}{ds} + \mu \frac{d\eta}{ds} + \nu \frac{d\zeta}{ds} \right\}$$

Ora per una linea geodetica tracciata sopra una superficie qualunque si ha, facendo uso delle solite notazioni:

$$\xi = \pm X \quad \eta = \pm Y \quad \zeta = \pm Z$$

$$\lambda = \begin{vmatrix} \beta & \gamma \\ \eta & \zeta \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{dy}{ds} & \frac{dz}{ds} \\ \pm Y & \pm Z \end{vmatrix} = \pm \left| Z \frac{dy}{ds} - Y \frac{dz}{ds} \right|$$

e analogamente per μ, ν . Sarà quindi:

$$T = - \sum \left(Z \frac{dy}{ds} - Y \frac{dz}{ds} \right) \frac{dX}{ds} = - \begin{vmatrix} X & Y & Z \\ \frac{dX}{ds} & \frac{dY}{ds} & \frac{dZ}{ds} \\ \frac{dx}{ds} & \frac{dy}{ds} & \frac{dz}{ds} \end{vmatrix}$$

ovvero (posto $H = \sqrt{EG - F^2}$):

$$T = - \frac{1}{H \cdot ds^2} \begin{vmatrix} \frac{dy}{du} \frac{dz}{dv} - \frac{dy}{dv} \frac{dz}{du} & \frac{dX}{du} \frac{dY}{dv} - \frac{dX}{dv} \frac{dY}{du} & \frac{dZ}{du} \frac{dZ}{dv} - \frac{dZ}{dv} \frac{dZ}{du} \\ \frac{dX}{du} \frac{dY}{dv} - \frac{dX}{dv} \frac{dY}{du} & \frac{dX}{du} \frac{dZ}{dv} - \frac{dX}{dv} \frac{dZ}{du} & \frac{dY}{du} \frac{dZ}{dv} - \frac{dY}{dv} \frac{dZ}{du} \\ \frac{dX}{dv} \frac{dZ}{du} - \frac{dX}{du} \frac{dZ}{dv} & \frac{dY}{du} \frac{dZ}{dv} - \frac{dY}{dv} \frac{dZ}{du} & \frac{dZ}{du} \frac{dZ}{dv} - \frac{dZ}{dv} \frac{dZ}{du} \end{vmatrix}$$

Volendo ora far comparire nel 2° membro (oltre ai differenziali du, dv) soltanto le funzioni E, F, G, D, D', D'' , basta introdurvi come fattore il determinante:

$$\begin{vmatrix} \frac{dx}{du} & \frac{dy}{du} & \frac{dz}{du} \\ \frac{dx}{dv} & \frac{dy}{dv} & \frac{dz}{dv} \\ X & Y & Z \\ H & H & H \end{vmatrix}$$

che è evidentemente = 1. Eseguendo allora il prodotto dei due determinanti per orizzontali si ha:

$$\frac{1}{T} = - \frac{1}{H \cdot ds^2} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -(D du + D' dv) & -(D du + D'' dv) & 0 \\ E du + F dv & F du + G dv & 0 \end{vmatrix}$$

e quindi la formola nota (cfr. ad es. BIANCHI: *Lezioni di geometria differenziale*, p. 160):

$$\frac{1}{T} = \frac{(FD - ED) du^2 + (GD - ED'') du dv + (GD' - FD'') dv^2}{\sqrt{EG - F^2} (Edu^2 + 2Fdudv + Gdv^2)}$$