
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

NICOLA GINATEMPO

Sull'integrazione delle formule di Serret-Frenet.

Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 3, Vol. 13
(1958), n.1, p. 112–115.

Zanichelli

<http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1958_3_13_1_112_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

Sull'integrazione delle formule di Serret - Frenet.

Nota di NICOLA GINATEMPO (a Messina)

Sunto. - *Si perfeziona un risultato di T. POESCHL riconducendo l'integrazione delle formule di SERRET-FRENET a quella di una equazione differenziale del 2° ordine lineare a coefficienti variabili e omogenea, ma di forma canonica e si dà un significato intrinseco al coefficiente variabile.*

Summary. - *The author improves a T. POESCHL'S result; he reconducts the integration of the SERRET-FRENET'S formulas to that of a differential linear and homogeneous equation with variables coefficients, but in canonical form; and he gives a intrinsic signification to the variable coefficient.*

1. È ben noto che l'integrazione delle formule di SERRET-FRENET può essere ricondotta all'integrazione di una equazione di RICCATI (1). T. POESCHL (2) ha mostrato come si possa ricondurre tale equazione di RICCATI a una equazione differenziale lineare ed omogenea di secondo ordine con coefficienti variabili, ma ciò era sostanzialmente già noto (3). Anzi la equazione differenziale è bene ottenerla già ridotta alla forma canonica

$$(1) \quad V'' + k(s)V = 0$$

in cui gli apici indicano derivazione successiva rispetto all'arco s e il coefficiente variabile $k(s)$ ha un significato intrinseco che non credo sia stato messo in luce.

È quello che mi propongo di fare qui.

2. Si consideri l'equazione di RICCATI della forma

$$(2) \quad u' = pu + q(u^2 - 1)$$

con p e q note funzioni di s e u funzione incognita di s ; si ponga

$$P = -(p + q'q^{-1}).$$

(1) BIANCHI L., *Lezioni di Geom. Differ.*, V. I° p. 15 e s.

(2) POESCHL T., *Rend. C. Mat. Palermo*, s II° t I° p. 38.

(3) GOURSAT G., *Anal. Infin.*, T. III° pag. 385.

Con la sostituzione

$$(3) \quad u = -q^{-1}(V'V^{-1} - \frac{1}{2}P)$$

la (2) può essere trasformata nell'equazione lineare del secondo ordine omogenea di forma canonica (1) in cui

$$(4) \quad k(s) = -q^2 - \frac{1}{2}P' - \frac{1}{4}P^2.$$

Inversamente la (1) si può trasformare con la sostituzione

$$V = e^{-\int (qu - \frac{1}{2}P) ds}$$

nella equazione (2) di RICCATI.

3. Il coefficiente variabile $k(s)$, dato dalla (4) non è altro che l'invariante schwarziano della (1); cioè se V_1 e V_2 sono due qualunque integrali particolari della (1) e si pone

$$\frac{V_1}{V_2} = f(s)$$

si trova

$$(5) \quad k(s) = \frac{1}{2} \frac{f'''}{f'} - \frac{3}{4} \frac{(f'')^2}{(f')^2}$$

ed il secondo membro non è altro che la derivata schwarziana della funzione f che dicesi anche schwarziano di f . Del resto i legami che passano tra le equazioni di RICCATI e la teoria degli schwarziani sono noti (4).

4. Ciò posto vogliamo qui tornare sul problema della determinazione di una curva gobba dello spazio Euclideo ordinario nel gruppo metrico a partire dalle sue equazioni intrinseche

$$\rho = \rho(s) \quad T = T(s).$$

È noto (5) che la determinazione della curva, secondo un metodo dovuto a DARBOUX, dipende in ultima analisi dall'integrazione dell'equazione di RICCATI.

$$(6) \quad u' = \frac{-i}{\rho} u + \frac{i}{2T} (u^2 - 1)$$

(4) CALAPSO R., *Sul rapporto anarmonico*, Es. Mat. Catania 1938.

(5) l. c. in (4) p. 17.

che è del tipo (2), con

$$(7) \quad p = \frac{-i}{\rho}, \quad q = \frac{i}{2T}$$

con $i = \sqrt{-1}$.

Per la (3) che qui diviene

$$(7) \quad u = 2iT' \cdot V' \cdot V^{-1} - iT' + T \cdot \rho^{-1}$$

si riconduce la (6) alla forma canonica (1) dove, però, per le (7), il coefficiente $k(s)$ dato dalla (4), è

$$(8) \quad k(s) = \frac{1}{4T^2} + \frac{1}{4\rho^2} + \frac{T'^2}{4T^2} - \frac{iT'}{2\rho T} + \frac{i\rho'}{2\rho^2} - \frac{T''}{2T}.$$

Osserviamo che questa funzione, che chiamiamo *schwarziano* della data curva C , è espressa solamente in funzione delle date curvatures della C .

5. Le eliche cilindriche del cilindro circolare retto sono date dalle equazioni intrinseche

$$\rho(s) = \frac{1}{2a} \quad T(s) = \frac{1}{2b}$$

con a e b costanti tali che $a^2 + b^2 \neq 0$; ne segue che

$$T' = 0 \quad T'' = 0 \quad \rho' = 0$$

e perciò la (8) diviene qui

$$k(s) = a^2 + b^2 = \text{cost.}$$

Poniamo, per comodità,

$$a^2 + b^2 = m^2$$

e più precisamente

$$\sqrt{a^2 + b^2} = m$$

l'equazione differenziale (1) è allora

$$V'' + m^2 V = 0$$

il cui integrale generale è

$$V = c_1 \text{sen}(ms + c)$$

ed in conseguenza per la (3)

$$(9) \quad u = \frac{1}{b} \left[imctg(ms + c) + a \right].$$

È facile ottenere dalla (9) le equazioni parametriche dell'elica cilindrica che è stata detta ⁽⁶⁾ di prima specie perchè geodetica di un cilindro non isotropo. Ma se $a^2 + b^2 = 0$ e ad esempio $a = \frac{1}{2}$, $b = -\frac{1}{2i}$ le equazioni intrinseche $\rho = 1$, $T = -i$ assegnano l'elica di seconda specie ⁽⁷⁾ detta elica di LYON e risulta $k(s) = 0$ mentre la (1) si riduce a $V'' = 0$ il cui integrale generale è $V = c_1 s + c$ e perciò la (7) diviene quì

$$(10) \quad u = -i + \frac{2}{s+h} \text{ con } h = \frac{c}{c_1}.$$

Ora dalla (10) si risale proprio all'elica di 2^a specie di equazioni canoniche

$$x = -\frac{s^3}{6} + s, \quad y = \frac{s^2}{2}, \quad z = i\frac{s^3}{6}$$

ottenendo i tre sistemi di integrali occorrenti con i valori

$$h = -i, \quad h = +1 - i, \quad h = 0.$$

Ci interessa far rilevare che le eliche di prima specie hanno lo schwarziano costante mentre le eliche di 2^a specie, geodetiche di un cilindro isotropo ⁽⁸⁾, hanno lo schwarziano nullo.

Crediamo sia parecchio interessante far conoscere che le curve di equazioni intrinseche

$$\frac{1}{\rho} = {}^r f'(s); \quad \frac{1}{T} = \pm i f'(s)$$

in cui $f'(s)$ è la derivata di una arbitraria funzione olomorfa $f(s)$, hanno per schwarziano proprio la funzione $k(s)$ data dalla (5) e cioè lo schwarziano della funzione $f(s)$.

⁽⁶⁾ CALAPSO M. T., *Sulle curve a flessione costante*, R. Acc. Lincei S. XXXII, 441, (1957).

⁽⁷⁾ G. SCHEFFERS, *Einführung in der Theorie der Kurven*, Leipzig 1910, 278-300.

⁽⁸⁾ [Lo studio di queste curve è sviluppato in una nota, in corso di stampa a Messina, del dott. SAVASTA C.] [SAVASTA C., *Sulle eliche cilindriche* «Atti S. Pel. Sc. III». f. IV, 339, (56-57)].