
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

MARIO VILLA

Sulle trasformazioni puntuali in una coppia a Jacobiano nullo

Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 3, Vol. 2
(1947), n.1, p. 3–8.

Zanichelli

<http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1947_3_2_1_3_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

SEZIONE SCIENTIFICA

PICCOLE NOTE

Sulle trasformazioni puntuali in una coppia a Jacobiano nullo.

Nota di MARIO VILLA (a Bologna) (*)

Sunto. - Si studiano le trasformazioni puntuali fra due piani, in una coppia di punti corrispondenti a Jacobiano nullo, nel caso in cui è possibile l'approssimazione con trasformazioni quadratiche.

1. Recentemente ho dimostrato che, in una trasformazione puntuale T fra due piani, in una coppia (O, O') a Jacobiano nullo, l'appartenenza dell' E_1 stazionario alla Jacobiana è condizione necessaria e sufficiente perchè la T sia approssimabile, fino all'intorno del 2° ordine di (O, O') , con una trasformazione cremoniana (1). In tal caso (*caso cremoniano*) l'approssimazione può anzi ottenersi sempre con trasformazioni cubiche (2).

Esamino qui il caso più particolare in cui l'approssimazione è invece possibile con trasformazioni quadratiche. La condizione (necessaria e sufficiente) è (n. 3) che l' E_2 eccezionale sia di flesso. Nel n. 7 applico i risultati ottenuti alle trasformazioni quadratiche.

2. La trasformazione T nell'intorno del 2° ordine della coppia (O, O') .

Fra i piani proiettivi π, π' si consideri la trasformazione puntuale T e sia (O, O') una coppia di punti corrispondenti. In π, π' si assumano sistemi di coordinate proiettive non omogenee x, y e x', y' con le origini risp. in O e O' . Sia O punto semplice della curva Jacobiana. Ad ogni E_1 di π di centro O corrisponde in π' un E_1' fisso di centro O' appartenente ad una retta che assumiamo come asse x' . Ad un E_1' generico di π' di centro O' (diverso dall' E_1'

(*) Lavoro eseguito nel Seminario Matematico dell'Università di Bologna.

(1) VILLA, *Sulle trasformazioni puntuali in una coppia a Jacobiano nullo nel caso cremoniano*, « Rend. Acc. Lincei », S. 8^a, vol. II, 1947. Si veda anche BOMPIANI, *Sulle Jacobiane di una corrispondenza puntuale fra piani*, « Rend. Acc. Lincei », S. 8^a, Vol. II, 1947.

(2) VILLA, op. cit..

fisso) corrisponde in π l' E_1 *stazionario* appartenente ad una retta che assumiamo come asse x . Alla $y'=0$ corrisponde una curva dotata di nodo in O , delle cui tangenti nodali una è, nel caso cremoniano, la $y=0$ mentre l'altra si assumerà come asse y . Fra $y'=0$ e $x=0$, T determina fino all'intorno del 2° ordine di (O, O') una corrispondenza che è approssimata da un'unica proiezione (proiettività caratteristica). Assumendo come punto improprio su $y'=0$ il corrispondente nella proiezione caratteristica del punto improprio di $x=0$, le equazioni di T possono scriversi:

$$\begin{aligned} x' &= ay + a_{20}x^2 + 2a_{11}xy + [3] \\ y' &= 2b_{11}xy + [3] \end{aligned}$$

dove a, b sono costanti e si indicano con [3] i termini di grado > 2 degli sviluppi in serie di potenze.

Ad ogni E_2' di centro O' (a cui non appartenga l' E_1' fisso) corrisponde in T uno stesso E_2 (contenente l' E_1 stazionario), che ho chiamato *eccezionale*, di equazione $y = \frac{a_{20}}{a}x^2$. Il caso che qui interessa è quello in cui questo E_2 eccezionale è di flesso, cioè $a_{20} = 0$. Questo caso si presenta per le trasformazioni quadratiche. Di più vedremo ora che la condizione è anche sufficiente in quanto una trasformazione T per cui $a_{20} = 0$ è approssimabile con trasformazioni quadratiche. Le equazioni di T divengono:

$$2.1 \quad \begin{aligned} x' &= ay + 2a_{11}xy + [3] \\ y' &= 2b_{11}xy + [3]. \end{aligned}$$

3. Le trasformazioni quadratiche \hat{T}_2 osculatrici.

Si ha:

Ogni trasformazione puntuale tra due piani π, π' , in una coppia (O, O') a Jacobiano nullo, nel caso cremoniano e in cui l' E_2 eccezionale è di flesso, si può approssimare fino all'intorno del 2° ordine con una trasformazione quadratica \hat{T}_2 avente due punti singolari coincidenti.

Necessariamente O' è il punto singolare semplice di \hat{T}_2 in π' e O è un punto (non singolare) della retta singolare semplice di π . La retta singolare per O fa parte della Jacobiana di \hat{T}_2 e dev'essere quindi l'asse x ; la retta congiungente O col punto singolare semplice A di \hat{T}_2 costituisce con l'asse x la conica della rete omaloidica di π avente in O punto doppio e dev'essere perciò l'asse y ; la direzione per O' corrispondente ad O nella proiezione subordinata da \hat{T}_2 fra i punti dell'asse x e le direzioni per O' è la direzione fissa e dev'essere quindi l'asse x' .

Sia $(-\frac{1}{\beta}, 0)$ il punto singolare di \hat{T}_2 sull'asse x e $(0, -\frac{1}{\gamma})$ quello sull'asse y . La rete omaloidica di π si può individuare mediante la conica $xy = 0$, la conica costituita dalla retta $\beta x + \gamma y + 1 = 0$ contata due volte e la conica costituita dall'asse x e da una retta arbitraria per A (ad es. la $\beta y + 1 = 0$). Quindi \hat{T}_2 può rappresentarsi con le equazioni:

$$3.1 \quad \begin{aligned} x' &= \frac{p_1 x + p_2(\gamma y + 1)}{[q_1 x + q_2(\gamma y + 1)]y + (\beta x + \gamma y + 1)^2 y} \\ y' &= \frac{rx}{[q_1 x + q_2(\gamma y + 1)]y + (\beta x + \gamma y + 1)^2 y} \end{aligned}$$

dove p_1, p_2, q_1, q_2, r sono costanti.

Sviluppando le 3.1 in serie di potenze nell'intorno del 2° ordine dell'origine, e confrontando con le 2.1 si conclude che quando (e solo quando):

$$3.2 \quad p_2 = a, \quad r = 2b_{11}, \quad p_1 = 2(a_{11} + a\beta), \quad q_2 = -\gamma$$

\hat{T}_2 oscula T nella coppia (O, O') . L'asserto è dimostrato.

Segue inoltre:

Le trasformazioni quadratiche \hat{T}_2 osculatrici T in (O, O') sono ∞^2 .

4. L'involuzione delle direzioni d'iperosculazione.

Utilizzeremo ora le \hat{T}_2 osculatrici (brevemente: t. q. o.) per determinare un riferimento proiettivo intrinseco. A questo scopo fra le ∞^3 t. q. o. ne caratterizzeremo una. Riscriviamo le equazioni di T tenendo conto dei termini di 3° grado:

$$4.1 \quad \begin{aligned} x' &= ay + 2a_{11}xy + a_3x^3 + 3a_{21}x^2y + 3a_{12}xy^2 + a_{03}y^3 + [4] \\ y' &= 2b_{11}xy + b_{30}x^3 + 3b_{21}x^2y + 3b_{12}xy^2 + b_{03}y^3 + [4]. \end{aligned}$$

Si verifica facilmente:

Per ogni t. q. o. esistono tre E_2' , contenenti l' E_1' fisso, per cui l'elemento corrispondente di un E_3' contenente uno di essi ha lo stesso E_2 sia in T che in t. q. o.

D'altra parte tra gli E_2' contenenti l' E_1' fisso e gli E_1 corrispondenti in T vi è una proiettività Γ . Ai tre E_2' precedenti corrispondono in Γ tre E_1 per O (E_1 d'iperosculazione) di equazione complessiva

$$4.2 \quad b_{30}y^3 + (3b_{12} + 2b_{11}\gamma)xy^2 + (3b_{21} + 4b_{11}\beta)x^2y + b_{03}x^3 = 0.$$

Siccome nella 4.2 β e γ appaiono linearmente, si conclude che al variare della t. q. o., le terne di direzioni d'iperosculazione formano un'involuzione I (in generale ∞^2).

5. *Sopra ∞^1 t. q. o. intrinsecamente caratterizzate.*

Fra le terne di I è unica quella apolare alla coppia $xy=0$ (per essa dovranno annullarsi nella 4.2 i coefficienti di xy^2 e di x^2y)⁽³⁾. Le ∞^1 t. q. o. relative alla terna precedente, che si indicheranno con $\overset{2}{T}_2$, hanno in π gli stessi punti singolari. Assumiamo come *retta impropria* in π la congiungente questi due punti singolari ($\beta = \gamma = 0$). Segue per le 3.2 e 4.2:

$$5.1 \quad p_1 = 2a_{11}, \quad q_2 = b_{12} = b_{21} = 0.$$

Le $\overset{2}{T}_2$ determinano fra le direzioni uscenti da O' e le direzioni uscenti da A una stessa proiettività Ω . Assumiamo in π' come asse y' la corrispondente in Ω della retta impropria ($a_{11} = p_1 = 0$)⁽⁴⁾.

6. *Una t. q. o. intrinsecamente caratterizzata.*

Sia P un punto dell'intorno del 2° ordine di O sulla $x=0$ e P' il suo corrispondente in T (e quindi anche in $\overset{2}{T}_2$ e nella proiettività caratteristica). Fra le direzioni uscenti da P e quelle uscenti da P' la T determina una proiettività (non degenerare χ_1) e così ogni $\overset{2}{T}_2$ determina una proiettività (non degenerare χ). Nel fascio di centro P , chiamando corrispondenti due rette che corrispondono in χ_1 e in χ ad una stessa retta del fascio di centro P' , nasce una proiettività δ . Orbene: fra le $\infty^1 \overset{2}{T}_2$ è unica quella per cui nella δ relativa è unita la retta congiungente P col punto improprio della $y=0$. Assumiamo in π' il punto singolare doppio di questa $\overset{2}{T}_2$, che indicheremo con $\overset{3}{T}_2$, come *punto improprio* ($q_1 = a_{12} = 0$). La *retta impropria* di π' è così intrinsecamente fissata.

Per determinare completamente i riferimenti proiettivi intrinseci, non rimane ormai che da fissare i punti unità. Poniamo intanto che essi si corrispondano in $\overset{3}{T}_2$ ($a = 2b_{11} = 1$). Agli E'_3 aventi uno stesso E'_1 (diverso dall' E' , fisso) corrisponde in T uno stesso E_3 (contenente l' E_2 di flesso $y=0$) e fra gli E' , per O' e gli E_3 per O (contenenti l' E_2 di flesso $y=0$) vi è una proiettività ω ⁽⁵⁾.

(3) Se I possiede come rette fisse la $x=0$ e la $y=0$ in luogo delle t.q.o. per cui la terna 4.2 è apolare alla coppia $xy=0$ si hanno le t.q.o. per cui le direzioni d'iperosculatione sono indeterminate.

(4) In π' i punti singolari *doppi* delle $\overset{2}{T}_2$ appartengono alla $x'=0$ e la retta singolare semplice delle $\overset{2}{T}_2$ passa sempre per il punto improprio di $y'=0$.

(5) Trascuriamo qui il caso in cui ω è degenerare (che si presenta invece

In π' assumiamo come punto unità il punto appartenente alla retta corrispondente in ω all' E_3 di flesso $y=0$ (sicchè $b_{30} = a_{30}$) e appartenente alla conica corrispondente in $\overset{3}{T}_2$ ad una delle tre rette d'iperosculatione relative a $\overset{3}{T}_2(b_{03} = -a_{30})$.

Raccogliendo:

Nei riferimenti proiettivi intrinseci indicati, la trasformazione T può rappresentarsi fino all'intorno del 3° ordine di (O, O') con le equazioni canoniche.

$$\begin{aligned} x' &= y + a_{30}x^3 + 3a_{21}x^2y + a_{03}y^3 + [4] \\ y' &= xy + a_{30}(x^3 - y^3) + [4] \end{aligned}$$

e la $\overset{3}{T}_2$ è

$$x' = y, \quad y' = xy^{(6)}.$$

7. Sulle trasformazioni quadratiche.

Applichiamo le cose dette alle trasformazioni quadratiche. In una tale trasformazione T_0 le coppie a Jacobiano nullo sono costituite da un punto singolare O' di π' e da un punto O (diverso dai punti singolari) della retta a singolare corrispondente ad O' . Siccome supponiamo O semplice per la Jacobiana (che è qui costituita dalle tre rette singolari di π) i punti singolari di un piano dovranno essere distinti, oppure due potranno anche coincidere (ma in tal caso O' sarà punto singolare semplice). La retta stazionaria è qui la retta $a(y=0)$, la tangente nodale ($x=0$) è la congiungente O col punto singolare A (non appartenente ad a). La direzione fissa ($y'=0$) è quella corrispondente ad O nella proiettività fra i punti della $y=0$ e le direzioni per O' . La proiettività caratteristica fra $y'=0$ e la $x=0$ è quella subordinata fra le due rette da T_0 . Ad ogni E'_2 di centro O' (a cui non appartenga l' E'_1 fisso) corrisponde l' E_2 di flesso $y=0$ (col quale coincide anche l' E_2 Jacobiano).

Supponiamo ora i punti singolari di T_0 distinti e assumiamo come punto *improprio* su $x=0$ il punto singolare di T_0 . Su $y=0$ assumiamo come punto improprio il quarto armonico di O rispetto ai due punti singolari situati su tale retta. In π' assumiamo come retta impropria la retta singolare a cui non appartiene O' e come asse y' la retta corrispondente alla retta impropria di π nella proiettività subordinata da T_0 fra i fasci di centri O' e A .

nel n. 7). Ciò si verifica quando (e solo quando) $b_{30} = 0$, cioè quando l'involuzione I delle direzioni d'iperosculatione possiede la $x=0$ come retta fissa, ossia quando l' E_2 Jacobiano è di flesso.

(6) L'interpretazione geometrica degli invarianti a_{30}, a_{21}, a_{03} non offre difficoltà. Si tenga presente che l' E_2 Jacobiano ha l'equazione $y = -3a_{30}x^2$.

Assumiamo in π come punto unità un punto (diverso da A) appartenente ad una retta singolare diversa da a ; in π' assumiamo come punto unità un punto (non singolare) situato sulla retta singolare corrispondente al punto singolare $(1,0)$ di π . Inoltre assumiamo come punto $(1,2)$ di π' il corrispondente in T_0 di $(2,-3)$ di π .

In questi riferimenti le equazioni di T_0 sono

$$x' = \frac{y}{1-x^2}, \quad y' = \frac{xy}{1-x^2}.$$

Esistono ∞^3 trasformazioni quadratiche con due punti singolari coincidenti che osculano la data in (O, O') (7). Fra queste ne esistono ∞^1 per cui le direzioni d'iperosculatione (n. 5) sono indeterminate. Esse hanno le equazioni

$$x' = \frac{y}{\lambda xy + 1}, \quad y' = \frac{xy}{\lambda xy + 1} \quad (\lambda \text{ parametro})$$

Segue:

Le trasformazioni quadratiche con due punti singolari coincidenti osculatrici in (O, O') la T_0 hanno in π per punto singolare doppio il quarto armonico di O rispetto ai due punti singolari di T_0 appartenenti alla retta singolare a e per punto singolare semplice lo stesso punto singolare A di π (8).

Fra le suddette trasformazioni quadratiche ve n'è una sola per cui in π' la retta singolare di T_0 non appartenente ad O' (la retta impropria) è pure retta singolare per essa ed è quella per cui $\lambda = 0$ (9). Questa trasformazione può dirsi associata a T_0 e le sue equazioni sono

$$x' = y, \quad y' = xy.$$

In π' il punto singolare doppio della trasformazione associata è il quarto armonico rispetto ai due punti singolari di T_0 (diversi da O') del punto in cui la retta singolare che li congiunge è intersecata dalla retta fissa.

(7) In una coppia regolare una trasformazione quadratica a punti singolari distinti non può invece mai oscularsi con una trasformazione quadratica a punti singolari coincidenti.

(8) Fra i fasci A e O' queste trasformazioni quadratiche subordinano la stessa proiezione determinata da T_0 .

(9) Questa trasformazione è la T_2^3 del caso generale che si può anche definire come nel n. 6.